

Astronomische Navigation Semiversusverfahren

Standlinie nach dem Semiversus-Verfahren

Datum		φ_r	
UT 1		λ_r	
Grt volle Stunde		δ	
Zuwachs		Verbesserung	
<small>Sternwinkel bzw. VB Mond/Planet</small>		δ	
Grt		Höhenbestimmung nach Semiversus	
ggf. + 360°		te / tw	log sem te/tw
- λ_k (W)		Phi	log cos Phi
+ λ_k (E)		Delta	log cos Delta
			Summe
LHA		Phi-Delta	sem(Phi-Delta)
		Z	Summe
ggf. \pm 360°		h=90°-z	
LHA		Azimet-Bestimmung nach ABC-Tafel	
Sextant-ablesung		A	
Indexfehler		B	
Kimmabstand		C	
Gesamtbeschickung		Quad. Az	
H_B		Az	
- H_R		Gesamtbeschickung:	
		AH = 2 m	
Höhen-differenz		Sonne n- unter- rind	Sonne n- oberra- nd
		Fixstern	
		+ 11'	- 21'
		- 5'	
		+ 12'	- 20'
		- 4'	
		+ 13'	- 19'
		- 3'	

