

Αρχικά (ΘΣ₁): $\Sigma F = 0 \Leftrightarrow F_{ελ} = W_1 \Rightarrow k \cdot \Delta L_1 = m_1 \cdot g$

$$\Delta L_1 = \frac{m_1 \cdot g}{k} = \frac{3 \cdot 10}{100} \Rightarrow \Delta L_1 = 0,3 \text{ m}$$

Μετά (ΘΣ_{1,2}): $\Sigma F = 0 \Leftrightarrow F_{ελ} = W_{1,2} \Rightarrow k \cdot \Delta L_2 = (m_2 + m_1) \cdot g$

$$\Delta L_2 = \frac{(m_1 + m_2) \cdot g}{100} = \frac{(3 + 2) \cdot 10}{100} \Rightarrow \Delta L_2 = 0,4 \text{ m}$$

Άρα ως μετά την κρούση, το συσσωματώμα βρίσκεται σε απόσταση $x_1 = \Delta L_2 - \Delta L_1$ από τη θέση ισορροπίας. $x_1 = \Delta L_2 - \Delta L_1 = 0,4 - 0,3 = 0,1 \text{ m}$.

Εφαρμόζοντας ΑΔΕ για την ταλάντωση του συσσωματώματος, προκύπτει:

$$E_T = K + U_T \Leftrightarrow \frac{1}{2} \cdot k \cdot A^2 = \frac{1}{2} \cdot (m_1 + m_2) \cdot v_1^2 + \frac{1}{2} \cdot k \cdot x_1^2 \Leftrightarrow 100 \cdot 0,04 = 4 \cdot v_1^2 + 100 \cdot 0,01$$

$$4 = 4 \cdot v_1^2 + 1 \Leftrightarrow v_1^2 = \frac{3}{4} \Leftrightarrow v_1 = \frac{\sqrt{3}}{2} \text{ m/s}$$

Εφαρμόζοντας ΑΔΟ για το σύστημα $m_1 - m_2$ κατά την κρούση, έχουμε:

$$p_{αρχ} = p_{τελ} \Leftrightarrow m_2 \cdot v_0 = (m_1 + m_2) \cdot v_1 \Leftrightarrow 1 \cdot v_0 = 4 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \Leftrightarrow v_0 = 2\sqrt{3} \text{ m/s}$$

$$b) \frac{dk}{dt} = \Sigma F \cdot v = (m_1 + m_2) \cdot d \cdot v = 4 \cdot d \cdot v$$

$$D - V = (m_1 + m_2) \cdot \omega^2 \cdot r \quad 100 = 4 \cdot \omega^2 \cdot r \quad \omega = 5 \text{ rad/s}$$

$$x = A \cdot \eta_f(\omega t + \phi_0) \xrightarrow[\xi=0]{x=y_1} \quad y_1 = A \cdot \eta_f(\phi_0) \quad \text{when } 0,1 = 0,2 \cdot \eta_f(\phi_0) \Rightarrow \eta_f(\phi_0) = \frac{1}{2} \Rightarrow \eta_f(\phi_0) = \eta_f\left(\frac{\pi}{6}\right) = 1$$

$$\phi_0 = 2k\pi + \frac{\pi}{6} \quad \text{or} \quad \phi_0 = 2k\pi + \pi - \frac{\pi}{6} = 2k\pi + \frac{5\pi}{6} \xrightarrow{k=0}$$

$$\phi_0 = \frac{\pi}{6} \quad \text{or} \quad \phi_0 = \frac{5\pi}{6}$$

Οφω το συσσωμάτωμα κίνησης μετά την κρούση
(χ) το γύρω-γύρω (β) λεπτό προς τα πάνω. Άρα $\phi_0 = \frac{\pi}{6} \text{ rad}$.

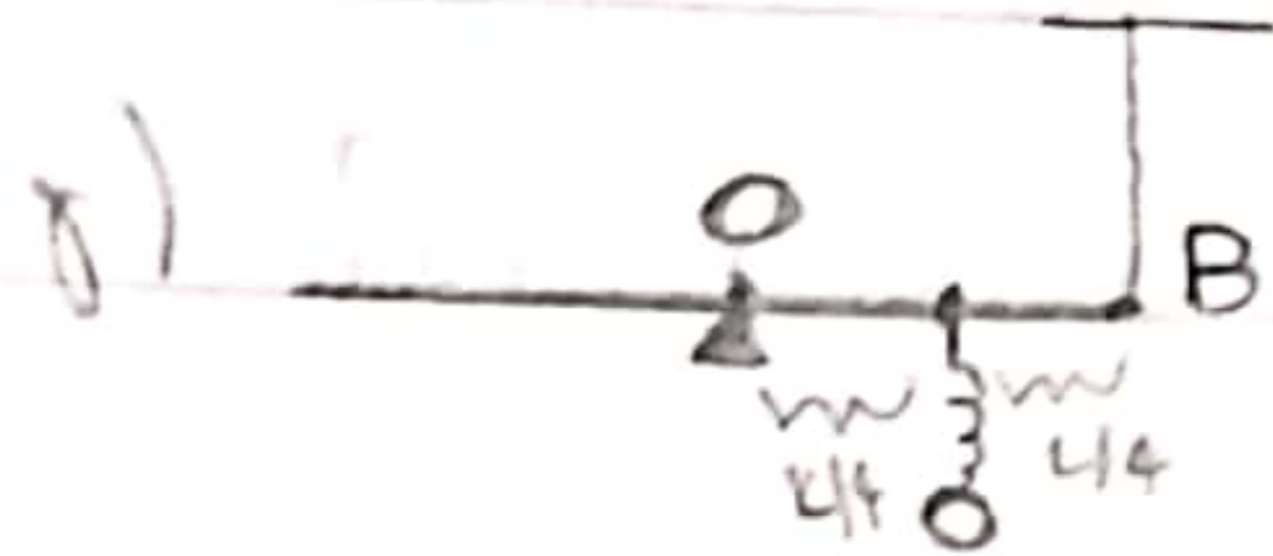
$$v_{\max} = \omega \cdot A = 5 \cdot 0,2 \Rightarrow v_{\max} = 1 \text{ m/s}$$

$$a_{\max} = \omega^2 \cdot A = 25 \cdot 0,2 \Rightarrow a_{\max} = 5 \text{ m/s}^2$$

$$d = -d_{\max} \cdot \eta_f(\omega t + \phi_0) \Rightarrow d = -5 \cdot \eta_f\left(5t + \frac{\pi}{6}\right) \text{ (S.I.)}$$

$$v = v_{\max} \cdot \sigma_{\nu\nu}(\omega t + \phi_0) \Rightarrow v = 1 \cdot \sigma_{\nu\nu}\left(5t + \frac{\pi}{6}\right) \text{ (S.I.)}$$

$$b) \frac{dk}{dt} = 4 \cdot d \cdot v = 4 \cdot \left(-5 \eta_f\left(5t + \frac{\pi}{6}\right)\right) \cdot \left(\sigma_{\nu\nu}\left(5t + \frac{\pi}{6}\right)\right) \Rightarrow \frac{dk}{dt} = -20 \eta_f\left(5t + \frac{\pi}{6}\right) \cdot \sigma_{\nu\nu}\left(5t + \frac{\pi}{6}\right) \text{ (S.I.)}$$



Για τη ρύθμιση: $\sum \tau = 0 \Rightarrow T_V = T_{F12} \Rightarrow \frac{L}{2} \cdot T_V = \frac{L}{4} \cdot F_2 \Rightarrow$

$$T_V = \frac{k \cdot \Delta L}{2} = 50 \cdot \Delta L.$$

Η $F_{ελmax}$ επιτυγχάνεται για το μέγιστο ΔL , το οποίο θα επιτυγχάνεται σε μία από τις δύο θέσεις της Α.Α.Τ.

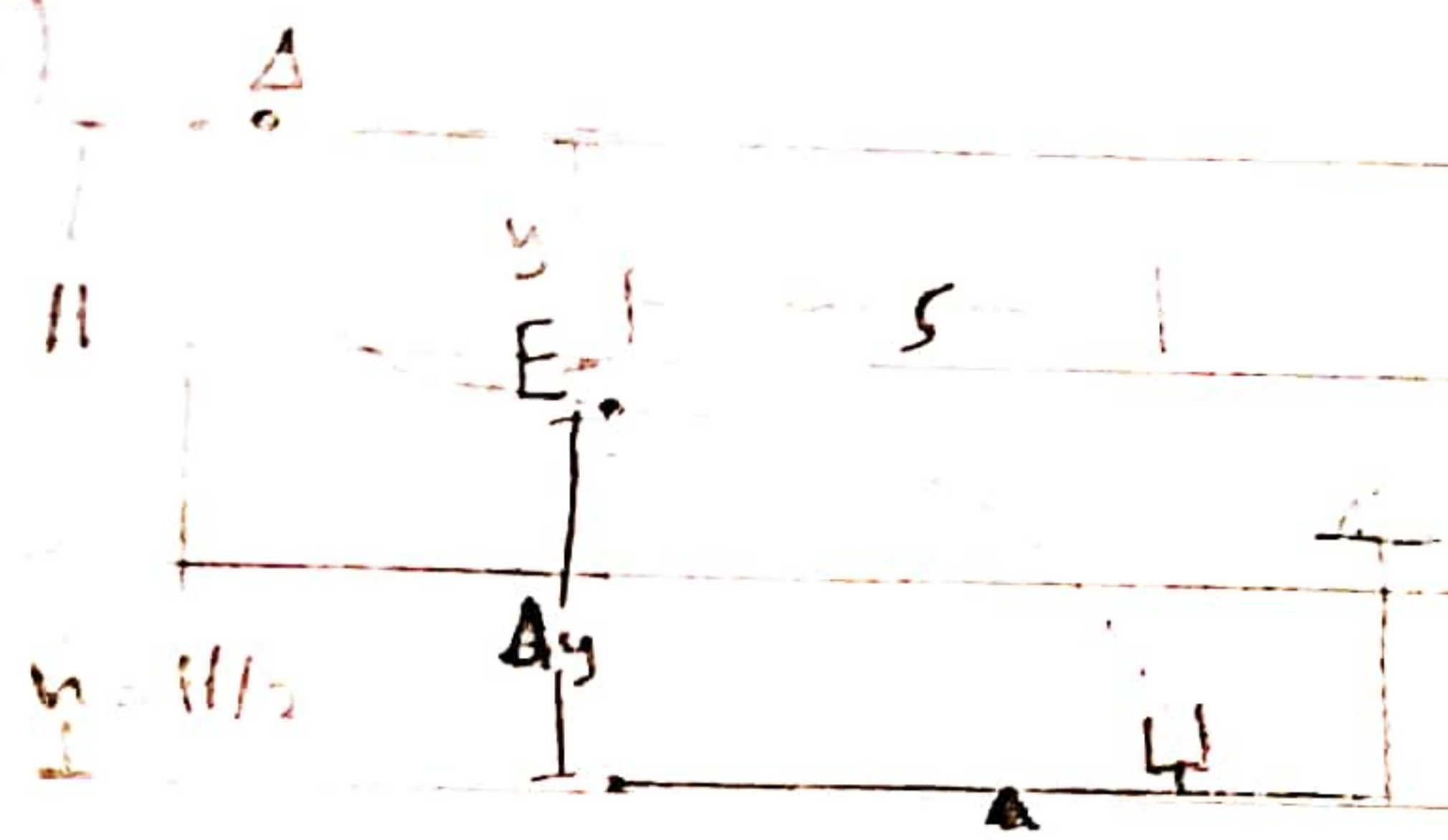
Πάνω άκρη: $\Delta L = (\Delta L_2 - A) = 0,4 - 0,2 = 0,2 \text{ m.}$

Κάτω άκρη: $\Delta L = \Delta L_2 + A = 0,4 + 0,2 = 0,6 \text{ m.}$

$\Delta L_{max} = 0,6 \text{ m.}$

Άρα $T_V^{\circ} = 50 \cdot \Delta L_{max} = 50 \cdot 0,6 \Rightarrow T_V^{\circ} = 30 \text{ N}$

Επιμόρφωση Bernoulli για την οριζόντια επιφάνεια ΔE έχουμε:



$$P_A + \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot v_A^2 + \rho g(H+h) = P_E + \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot v_E^2 + \rho g(H+h-y) \Rightarrow$$

$$P_{atm} + 0 + \rho g \frac{3H}{2} = P_{atm} + \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot v_E^2 + \rho g \frac{3H}{2} - \rho g y \Rightarrow$$

$$\frac{1}{2} \cdot \rho \cdot v_E^2 = \rho g y \Rightarrow v_E^2 = 2gy \Rightarrow v_E = \sqrt{2gy} \quad \text{m/s}$$

Με την αρχή της ανεξάρτητης οριζόντιας κίνησης έχουμε δύο τύπους:

$$\Delta x = v_E \cdot \Delta t, \quad \Delta y = \frac{1}{2} \cdot g \cdot \Delta t^2$$

Η ύψος θα είναι $\Delta y = H+h-y = \frac{3H}{2} - y$ μέχρι να φτάσει στη βάση.

$$\Delta y = \frac{1}{2} \cdot g \cdot \Delta t^2 \Rightarrow \frac{3H}{2} - y = \frac{1}{2} \cdot g \cdot \Delta t^2 \Rightarrow \Delta t^2 = \frac{3H-2y}{g} \Rightarrow \Delta t = \sqrt{\frac{3H-2y}{g}} \text{ s}$$

$$\Delta x = v_E \cdot \Delta t = \sqrt{2gy} \cdot \sqrt{\frac{3H-2y}{g}} = \sqrt{6Hy - 4y^2} \Rightarrow \Delta x^2 = -4y^2 + 6Hy$$

Ανι πρόκειται πρόβλημα, έχουμε ότι το $\Delta x^2 \Rightarrow \Delta x$ μεγιστοποιείται στο ολικό Δx

ουραίο σημείο $(y, \Delta x^2) = \left(-\frac{b}{2a}, -\frac{\Delta}{4a} \right)$

$$-\frac{0}{2a} = -\frac{b}{2a} = \frac{3}{4} \cdot H = \frac{3}{4} \cdot \frac{4}{15} = \frac{1}{5}$$

$$-\frac{\Delta}{4a} = -\frac{b^2 - 4ac}{4 \cdot a} = \frac{36H^2 - 0}{16} = \frac{36}{16} \cdot \frac{16}{225} = \frac{4}{25}$$

Από $y = 0,2 \text{ m}$ και $s^2 = \frac{4}{25} \Rightarrow s = \frac{2}{5} \Rightarrow (s = 0,4 \text{ m})$

ε) Το υγρό θα κοπεί ελάχιστα μετά από τη στιγμή που θα γίνει $T_v = T_v^{\text{op}} = 30 \text{ N}$. Την ίδια στιγμή το τενσομετρικό νερό θα έχει βάρος $W_v = m_v \cdot g$.

$$L = 2H = 2 \cdot \frac{4}{15} \Rightarrow L = \frac{8}{15} \text{ m}$$

Επειδή $\frac{L}{2} < s$, το κομμάκι είναι $\frac{L}{2}$ του σπρίνκλερ, σε απόσταση $d = s - \frac{L}{2} \Rightarrow$

$$d = 0,4 - \frac{4}{15} = \frac{4}{10} - \frac{4}{15} = \frac{12 - 8}{30} = \frac{4}{30} = \frac{2}{15} \text{ m}$$

Για την ράβδο: $\sum \vec{\tau} = 0 \Rightarrow T_{W_v} = T_{T_v^{\text{op}}} \Rightarrow d \cdot W_v = \frac{L}{2} \cdot T_v^{\text{op}} \Rightarrow \frac{2}{15} \cdot m_v \cdot g = \frac{4}{15} \cdot 30 \Rightarrow$

$$m_v \cdot 10 = 60 \Rightarrow m_v = 6 \text{ kg}$$

Για την τρένα: $\Pi = \frac{\Delta V}{\Delta t} \left. \begin{array}{l} \Delta V = U E \cdot E \quad \rho = \frac{m}{V} \\ \Pi = U E \cdot E \end{array} \right\} \frac{\Delta V}{\Delta t} = U E \cdot E \frac{\rho \Delta V}{\Delta t} = \sqrt{2 \cdot 10 \cdot 0,2} \cdot 0,0001 \Rightarrow \frac{\Delta m}{\Delta t} = \rho \cdot 2 \cdot 10^{-4} \Rightarrow$

$$\frac{\Delta m}{\Delta t} = 3 \cdot 10^3 \cdot 2 \cdot 10^{-4} \Rightarrow \frac{\Delta m}{\Delta t} = 6 \cdot 10^{-1} \xrightarrow{\Delta m = m_v} \frac{m_v}{\Delta t_1} = 6 \cdot 10^{-1} \Rightarrow \frac{6}{\Delta t_1} = 6 \cdot 10^{-1} \Rightarrow \Delta t_1 = 10 \text{ s}$$

Όπως, από τη στιγμή που ανοίγουμε την τρένα, υπάρχει ένα χρονικό διάστημα μέχρι να φτάσει στο κομμάκι και θα είναι ο χρόνος ελεύθερης πτώσης:

$$\Delta y = \frac{1}{2} \cdot g \cdot \Delta t_2^2 \Rightarrow \frac{3H}{2} - y = \frac{1}{2} \cdot g \cdot \Delta t_2^2 \Rightarrow \frac{3}{2} \cdot \frac{4}{15} - 0,2 = 5 \cdot \Delta t_2^2 \Rightarrow \frac{2}{5} - \frac{1}{5} = 5 \cdot \Delta t_2^2 \Rightarrow \Delta t_2^2 = \frac{1}{52} \Rightarrow$$

$$\Delta t_2 = \frac{2}{5} = 0,2 \text{ s}$$

Άρα ο συνολικός χρόνος είναι $\Delta t_{\text{ολ}} = \Delta t_1 + \Delta t_2 = 10 + 0,2 = \Delta t_{\text{ολ}} = 10,2 \text{ s}$