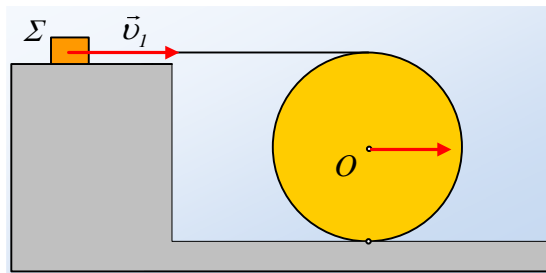


**Οι ταχύτητες και οι επιταχύνσεις σε ένα σύστημα.**



Στο σχήμα γύρω από έναν τροχό, ακτίνας  $R$ , ο οποίος κυλιέται χωρίς να ολισθαίνει σε οριζόντιο επίπεδο, έχουμε τυλίξει ένα νήμα, στο άλλο άκρο του οποίου έχουμε δέσει ένα σώμα  $\Sigma$ . Το νήμα που συνδέει τον τροχό με το σώμα  $\Sigma$  είναι οριζόντιο. Σε μια στιγμή το σώμα  $\Sigma$  έχει ταχύτητα  $v_1$  και επιτάχυνση  $a_1$ .

i) Η ταχύτητα του άξονα του τροχού, που περνά από το κέντρο του  $O$ , είναι:

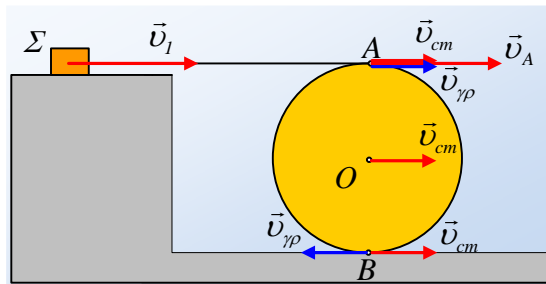
- α)  $\frac{1}{2} v_1$ ,   β)  $v_1$ ,   γ)  $2v_1$ .

ii) Ο τροχός έχει γωνιακή επιτάχυνση μέτρου:

- α)  $\alpha_{\gamma\omega\nu}=0$ ,   β)  $\alpha_{\gamma\omega\nu}=\frac{1}{2} a_1/R$ ,   γ)  $\alpha_{\gamma\omega\nu}=a_1/R$ .

Να δικαιολογήσετε τις απαντήσεις σας.

**Απάντηση:**



i) Καθώς το σώμα  $\Sigma$  κινείται με ταχύτητα  $v_1$ , κινείται επίσης και το νήμα, με το οποίο είναι δεμένο, με την ίδια ταχύτητα  $v_1$ , αλλά τότε και το ανώτερο σημείο  $A$  του τροχού, στο οποίο τυλίγεται το νήμα, θα έχει επίσης ταχύτητα  $v_A=v_1$ .

Θεωρώντας όμως σύνθετη την κίνηση του τροχού και αποτελούμενη από μια μεταφορική με ταχύτητα  $v_{cm}$  και μια στροφική με γωνιακή ταχύτητα  $\omega$ , το σημείο  $A$  έχει ταχύτητα, η οποία ισούται με το διανυσματικό άθροισμα  $\vec{v}_A = \vec{v}_{cm} + \vec{v}_{\gamma p}$ , όπου οι δυο επιμέρους ταχύτητες, φαίνονται στο παραπάνω σχήμα.

Αλλά από τη στιγμή που ο τροχός κυλιέται (χωρίς να ολισθαίνει), το σημείο επαφής του με το έδαφος έχει μηδενική ταχύτητα ή  $v_{cm}=v_{\gamma p}=\omega \cdot R$ , οπότε:

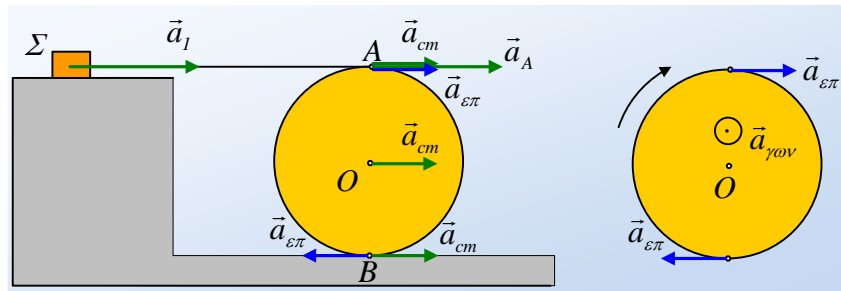
$$v_A=v_I=v_{cm}+v_{\gamma p} = v_{cm}+\omega \cdot R =2v_{cm} \rightarrow$$

$$v_{cm} = \frac{v_I}{2}$$

Σωστή η α) εκδοχή.

ii) Στο παρακάτω σχήμα έχουμε σχεδιάσει τις επιταχύνσεις των διαφόρων σημείων, όπου στο δεύτερο σχήμα έχουμε εστιάσει στην περιστροφική κίνηση του τροχού, η οποία είναι μια επιταχυνόμενη στρο-

φική κίνηση, με γωνιακή επιτάχυνση, κάθετη στο επίπεδο του σχήματος, στο κέντρο  $O$  του τροχού με φορά προς τα μέσα.



Αλλά για την ταχύτητα ενός σημείου, έστω του σημείου  $A$ , όσον αφορά την κυκλική κίνηση που πραγματοποιεί γύρω από το κέντρο  $O$ , ισχύει:

$$v_{\gamma\rho} = \omega \cdot R \rightarrow$$

$$\frac{dv_{\gamma\rho}}{dt} = \frac{d(\omega R)}{dt} = \frac{d\omega \cdot R}{dt} = a_{\gamma\omega\nu} \cdot R = a_{\varepsilon\pi}$$

Όπου η  $a_{\varepsilon\pi}$  ονομάζεται επιτόξια επιτάχυνση και συνδέεται με την αλλαγή του μέτρου της γραμμικής ταχύτητας του σημείου  $A$ . Με άλλα λόγια ο ρυθμός μεταβολής του μέτρου της γραμμικής ταχύτητας του σημείου  $A$ , εξαιτίας της κυκλικής κίνησης γύρω από το  $O$ , συνδέεται με την γωνιακή επιτάχυνση του τροχού με την σχέση:

$$a_{\varepsilon\pi} = a_{\gamma\omega\nu} \cdot R$$

Αλλά με την συλλογιστική πορεία που ακολουθήσαμε και για τις ταχύτητες:

$$\alpha_1 = \alpha_A = \alpha_{cm} + \alpha_{\varepsilon\pi} = \alpha_{cm} + \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R \quad (1)$$

ενώ για το σημείο  $B$ , αφού  $v_{cm} = v_{\gamma\rho} = \omega \cdot R \rightarrow$

$$a_{cm} = \frac{dv_{cm}}{dt} = \frac{dv_{\gamma\rho}}{dt} = \frac{d(\omega R)}{dt} = a_{\gamma\omega\nu} \cdot R$$

Οπότε η σχέση (1) γράφεται:

$$\alpha_1 = \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R + \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R = 2 \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R \rightarrow$$

$$\alpha_{\gamma\omega\nu} = \frac{1}{2} \frac{\alpha_1}{R}$$

Σωστή η β) επιλογή.

### Σχόλιο:

Το σημείο  $A$  έχει και κεντρομόλο επιτάχυνση, η οποία όμως δεν μας ενδιαφέρει στην περίπτωση που μελετάμε, γι' αυτό και δεν αναφέρθηκε, ούτε σχεδιάστηκε στο σχήμα μας.

[dmargaris@sch.gr](mailto:dmargaris@sch.gr)