

บทที่ 3

การส่งผ่านข้อมูล

การสื่อสารข้อมูลระหว่างตัวรับตัวส่งที่ต้องอาศัยสัญญาณส่งผ่านตัวกลางหรือสื่อกลาง นำส่งสัญญาณข้อมูล ซึ่งสัญญาณอาจอยู่ในรูปของสัญญาณทางไฟฟ้า สัญญาณแสง สัญญาณคลื่นแม่เหล็กหรือคลื่นวิทยุ จะต้องส่งผ่านสื่อกลางไปยังตัวรับทั้งสิ้น โดยชั้นสื่อสารฟิสิกส์จะทำหน้าที่แปลงสัญญาณข้อมูลให้เป็นสัญญาณแล้วส่งผ่านสื่อกลางไปยังตัวรับปลายทาง โดยสื่อกลางที่ใช้สำหรับนำส่งสัญญาณจะมีด้วยกัน 2 กลุ่มคือกลุ่มใช้สายตัวนำ (Guided Media) ซึ่งเป็นส่งผ่านตัวนำประเภททองแดงบิดตีเกลียว สายโคแอกเชียล และสายใยแก้วนำแสง เป็นต้น และกลุ่มที่สองคือกลุ่มไร้สาย (Unguided Media) ซึ่งเป็นลักษณะใช้คลื่นสนามแม่เหล็กแพร่ผ่านอากาศ หรือชั้นบรรยากาศโดยไม่ต้องอาศัยตัวนำทางไปยังตัวรับปลายทาง ซึ่งการพิจารณาคุณสมบัติและคุณภาพของการสื่อสารข้อมูลนั้นจะต้องพิจารณาถึงคุณสมบัติของสื่อกลางและคุณสมบัติของสัญญาณ ซึ่งในกลุ่มใช้สายตัวนำจะมีค่าคุณสมบัติความสามารถในการนำสัญญาณเป็นคุณสมบัติประจำตัวของแต่ละประเภทสื่อกลาง แต่ในส่วนของกลุ่มไร้สายสิ่งที่จะต้องพิจารณานั้นคือในส่วนของแบนด์วิดท์ และ ความสามารถของสายอากาศของตัวส่งสัญญาณ มากกว่าจะพิจารณาคุณสมบัติของสื่อกลาง ซึ่งหากใช้ในความถี่ต่ำจะเป็นลักษณะการแพร่สัญญาณรอบทิศทาง แต่หากใช้ความถี่สูงจะสามารถควบคุมทิศทางของการแพร่สัญญาณได้

ความเร็วการส่งสัญญาณผ่านสื่อกลาง

ข้อพิจารณาสำหรับการออกแบบระบบการส่งผ่านข้อมูล คืออัตราความเร็วการส่งข้อมูล (Rate Data) และระยะทาง (Distance) ซึ่งในการแข่งขันทางการค้าของการให้บริการอินเทอร์เน็ตมีการแข่งขันกันในเรื่องของใครมีความเร็วกว่ากัน และสามารถส่งผ่านข้อมูลได้ไกลกว่า โดยมีปัจจัยที่ผลกระทบต่อความเร็วและระยะทางในการส่งสัญญาณผ่านสื่อกลางขึ้นอยู่กับปัจจัยดังนี้

1. แบนด์วิดท์ (Bandwidth) คือย่านความถี่สำหรับการส่งสัญญาณ หากมีความสามารถในการส่งสัญญาณที่ย่านความถี่สูงกว่าได้ ก็จะทำให้นำส่งจำนวนสัญญาณได้มากกว่าต่อหน่วยเวลาเดียวกัน ซึ่งเหมือนถนนจำนวนหลายๆเลน ย่อมรองรับปริมาณการเดินทางของรถได้ปริมาณที่มากกว่า
2. ความสูญเสีย (Transmission Impairments) คือความอ่อนค่าลงของสัญญาณ หรือเป็นความสูญเสียของระดับสัญญาณซึ่งเกิดจากระยะทางที่ไกลมากขึ้น ทำให้สัญญาณที่ปลายทางมีระดับสัญญาณอ่อนลง หากเป็นการส่งผ่านสายตัวนำประเภททองแดงซึ่งจะมีความต้านทานประจำตัวของสายทองแดงประเภท ทำให้เกิดแรงดันตกคร่อมหรือเกิดเป็นความสูญเสียภายในสายนำสัญญาณ โดยค่าความสูญเสียนี้จะเป็นค่าคงที่สามารถคำนวณออกมาแล้วใช้วิธีการชดเชยความสูญเสียที่เกิดขึ้นจากสายตัวนำได้
3. การรบกวนของสัญญาณ (Interface) การส่งสัญญาณผ่านตัวกลางมักจะถูกสัญญาณ

รบกวนอยู่เสมอ ทั้งแบบส่งผ่านสายตัวนำ หรือแบบไร้สายก็ตาม โดยสัญญาณรบกวนที่เกิดขึ้นหากมีผลทำให้สัญญาณไปถึงฝั่งรับเกิดผิดเพี้ยนไป ตัวรับก็จะตีความหมายของสัญญาณผิดพลาดไป จะมีผลต่ออัตราความเร็ว และประสิทธิภาพของการส่งข้อมูล เนื่องจากฝั่งรับจะมีการขอให้ตัวส่งต้องส่งข้อมูลซ้ำ อยู่ตลอดเวลา ซึ่งมีผลทำให้การสื่อสารข้อมูลช้าลง

4. จำนวนโหนดการเชื่อมต่อ (Number of Receivers) เป็นจำนวนของอุปกรณ์สื่อสารหรือคอมพิวเตอร์ที่ต่ออยู่ในระบบ ซึ่งจะมีผลต่อความเร็วในการสื่อสารข้อมูล เนื่องจากใช้ตัวกลางในการส่งสัญญาณเดียวกัน ยังมีจำนวนโหนดการเชื่อมต่อมากจะทำให้ความเร็วในการสื่อสารลดลง เนื่องจากต้องมีการแบ่งเวลาสำหรับการใช้สื่อกลางของแต่ละคู่รับส่งในสื่อกลางตัวเดียวกัน เป็นต้น

3.1 การส่งผ่านตัวกลางแบบใช้สายนำ

การส่งสัญญาณผ่านสื่อกลางที่ใช้สายนำนั้น มีหลายประเภท รองรับการส่งสัญญาณทั้งในระยะใกล้และระยะไกล รวมทั้งตอบสนองต่อระดับความเร็วของแบนด์วิดท์ที่ผู้ออกแบบต้องการ ซึ่งอาจจะเป็นสายที่มีจำนวนคู่สัญญาณน้อยๆ จนถึงระดับเป็นพันคู่สัญญาณในรูปแบบสายเคเบิล โดยสื่อกลางแบบใช้สายนำที่ใช้งานปัจจุบันคือ สายคู่บิดเกลียว สายโคแอกเชียล และสายใยแก้วนำแสง เป็นต้น สายแต่ละแบบจะมีคุณสมบัติในการส่งผ่านสัญญาณแตกต่างกันไปดังนี้

3.1.1 สายคู่บิดเกลียว

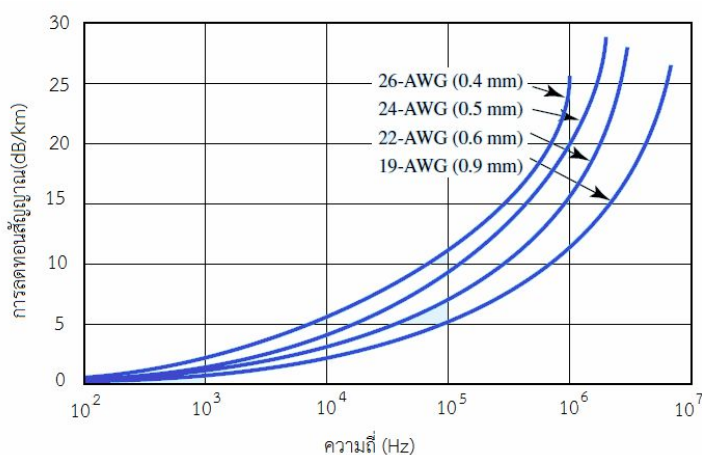
สายคู่บิดเกลียว (Twisted Pair Cable) เป็นสายที่ทำมาจากทองแดง (Copper Wire) หุ้มด้วยฉนวนโดยมีรหัสสีแยกแต่ละเส้น และให้แต่ละคู่นำมาบิดไขว้กันดังแสดงในรูปที่ 3.1 ซึ่งการบิดเกลียวกันเป็นคู่ๆ ต่อหน่วยความยาว 1 ฟุตของสายตัวนำ จึงถูกเรียกว่าสายคู่บิดเกลียว (Twisted Pair) โดยมีเหตุผลเพื่อลดสัญญาณรบกวนจากคลื่นสนามแม่เหล็กไฟฟ้าและสัญญาณรบกวนแบบครอสทอล์ก (Crosstalk) ยิ่งจำนวนรอบของการบิดเกลียวมากขึ้น จะทำให้มีความสามารถในการลดสัญญาณรบกวนได้ดียิ่งขึ้น



รูปที่ 3.1 ลักษณะของสายคู่บิดเกลียว

สายคู่บิดเกลียวใช้ได้กับทั้งสัญญาณอนาล็อกและสัญญาณดิจิทัล ซึ่งเมื่อก่อนนิยมใช้กับเครือข่ายโทรศัพท์ภายในอาคารที่ใช้ตู้ชุมสายขนาดเล็กหรือเรียกว่าตู้ PBX ซึ่งสามารถใช้งานกับระบบสัญญาณเสียง และการส่งผ่านข้อมูลด้วยโมเด็มด้วยอัตราการส่งข้อมูล 64 kbps ซึ่งปัจจุบันจะนิยมนำมาใช้สำหรับการสื่อสารข้อมูลในรูปแบบสัญญาณดิจิทัลระหว่างคอมพิวเตอร์ หรือทำหน้าที่สื่อกลางในการส่งผ่านข้อมูลของเครือข่ายคอมพิวเตอร์ท้องถิ่น หรือระบบ LAN ภายในอาคารที่มีอัตราการส่งข้อมูลสูงถึง 100 Mbps ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับจำนวนอุปกรณ์เชื่อมต่อและระยะทางของสาย แต่หากระยะทางมากขึ้นอัตราการส่งข้อมูลจะลดต่ำลงเป็น 4 Mbps

สายคู่บิดเกลียวจะมีต้นทุนที่ต่ำสุดหากเปรียบเทียบการส่งผ่านข้อมูลในกลุ่มแบบมีสายนำ มี ความสามารถในการส่งข้อสัญญาณอนาล็อกและดิจิทัล ซึ่งหากต้องส่งสัญญาณในระยะทางไกลๆ สำหรับสัญญาณอนาล็อกจะต้องมีแอมพลิไฟเออร์ขยายสัญญาณทุกๆ 5 - 6 กิโลเมตร แต่หากส่ง สัญญาณดิจิทัลจะต้องมีรีพีตเตอร์ทวนสัญญาณทุกๆ 2-3 กิโลเมตร การส่งสัญญาณผ่านสายคู่บิด เกลียวจะมีคุณสมบัติการลดทอนสัญญาณดังในรูปที่ 3.2



รูปที่ 3.2 อัตราการลดทอนสัญญาณของสายคู่บิดเกลียว

1. สาย UTP (Unshielded Twisted Pair) เป็นกลุ่มที่ได้รับความนิยมมากกว่า เนื่องจาก ได้มีการปรับปรุงพัฒนาเพื่อรองรับการทำงานที่หลากหลาย ง่ายต่อการใช้งานและติดตั้ง ซึ่งสามารถใ้ งานทั้งระบบโทรศัพท์ และการสื่อสารข้อมูลระหว่างคอมพิวเตอร์และอุปกรณ์เครือข่าย ภายหลังสาย UTP ได้ถูกพัฒนาขึ้นมาเพื่อรองรับความเร็วในการสื่อสารข้อมูลที่มากขึ้น โดยในปี 1991 สมาคม อิเล็กทรอนิกส์อุตสาหกรรม (Electronic Industry Association) ได้กำหนดมาตรฐาน EIA-568 เกี่ยวกับมาตรฐานของสายสัญญาณสื่อสารสำหรับอาคาร ซึ่งได้แบ่งสาย UTP ออกเป็น กลุ่ม (Category) ดังนี้

- ชนิด CAT 3 เป็นสายคู่บิดเกลียวอย่างน้อย 3 รอบทุกๆระยะ 1 ฟุต รองรับการส่งผ่าน ข้อมูล 16 Mbps จะเหมาะกับระบบสัญญาณเสียงที่ใช้สำหรับระบบโทรศัพท์ภายในอาคารทั้ง ระบบอนาล็อกและระบบดิจิทัล สมัยก่อนนิยมนำมาใช้เป็นสายนำสัญญาณของเครือข่ายอีเทอร์เน็ต ที่มีอัตราความเร็ว 10 Mbps ปัจจุบันไม่เป็นที่นิยมใช้ ถูกทดแทนด้วยสาย CAT5 เนื่องจากมี ประสิทธิภาพดีกว่า



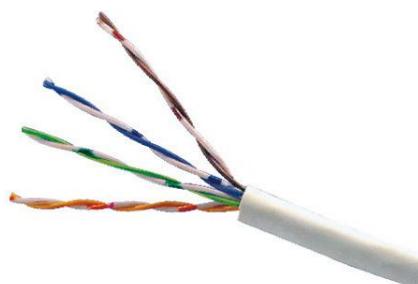
รูปที่ 3.3 สาย UTP CAT 3

- ชนิด CAT 4 เป็นสายคู่บิดเกลียวที่รองรับการส่งผ่านข้อมูล 20 Mbps ถูกออกแบบให้ป้องกันสัญญาณรบกวนได้ดีกว่า CAT 3 แต่ปัจจุบันก็ไม่เป็นที่นิยมเนื่องจากไม่สามารถรองรับอัตราความเร็วของการสื่อสารข้อมูลของเครือข่ายที่มีความเร็วสูงขึ้นได้



รูปที่ 3.4 สาย UTP CAT 4

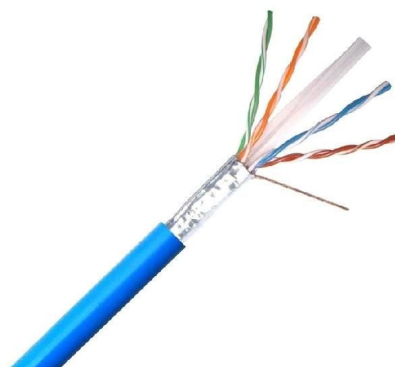
- ชนิด CAT 5 เป็นสายคู่บิดเกลียวจำนวน 4 คู่หรือ 8 เส้นบิดเกลียวจำนวน 12 รอบ ทุกๆระยะ 1 ฟุต ขนาดสายทองแดง 0.50 มิลลิเมตร หรือเบอร์ 24 AWG หุ้มด้วยฉนวนเทอร์โมพลาสติกโพลีเอทิลีน และปกคลุมเป็นพีวีซี (PVC) ที่มีคุณสมบัติทนไฟสามารถรองรับการส่งผ่านข้อมูล 100 Mbps ใช้สำหรับการสื่อสารข้อมูลภายในอาคาร ซึ่งปัจจุบันนิยมใช้สำหรับการวางระบบเครือข่ายคอมพิวเตอร์ภายในอาคาร เป็นมาตรฐานขั้นต่ำสำหรับการติดตั้งระบบเครือข่ายท้องถิ่น



รูปที่ 3.5 สาย UTP CAT 5

- ชนิด CAT 5 E (Enhance CAT 5) เป็นสายคู่บิดเกลียวจำนวน 4 คู่ ขนาดสายทองแดง 0.50 มิลลิเมตร หรือเบอร์ 24 AWG หุ้มด้วยฉนวนเทอร์โมพลาสติกโพลีเอทิลีน และปลอกเป็นพีวีซี (PVC) ที่มีคุณสมบัติทนไฟ เช่นเดียวกับกับ CAT 5 แต่มีการปรับปรุงให้สามารถป้องกันสัญญาณรบกวนแบบครอสทอล์กได้ดีกว่า ใช้ลวดตัวนำที่มีคุณภาพมากกว่าและอายุการใช้งานที่นานกว่า รองรับการสื่อสารข้อมูลด้วยความเร็ว 100 Mbps

- ชนิด CAT 6 เป็นสายคู่บิดเกลียวจำนวน 4 คู่ ขนาดสายทองแดง 0.53 มิลลิเมตร หรือเบอร์ 24 AWG หุ้มด้วยฉนวนเทอร์โมพลาสติกโพลีเอทิลีน และปลอกเป็นพีวีซี (PVC) ที่มีคุณสมบัติทนไฟ เป็นสายคู่ที่มีการเพิ่มฉนวนแบบฟอยล์ (Foil) เป็นโลหะบางๆ ใช้ป้องกันสัญญาณรบกวนจากภายนอก สามารถนำมาใช้กับอัตราการความเร็วการสื่อสารข้อมูลถึง 1 Gbps (1,000 Mbps)



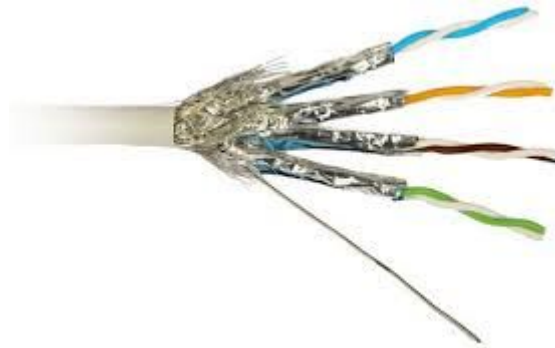
รูปที่ 3.6 สาย UTP CAT 6

- ชนิด CAT 7 (SSTP) เป็นสายที่มีคุณภาพสูงมาก มีฉนวนฟอยล์ป้องกันสัญญาณรบกวนหุ้มแต่ละคู่สาย แล้วยังมีชีลด์ที่เป็นเส้นใยโลหะอีกชั้น และมีฉนวนชั้นนอกสุดเป็นฉนวนพีวีซี ดังลักษณะในรูปที่ 3.9 จะเหมาะสำหรับการสื่อสารสัญญาณความถี่สูงๆรองรับอัตราการเร็วการสื่อสารข้อมูลได้ถึง 1 GHz (1,000 Mbps)



รูปที่ 3.7 สาย UTP CAT 7

2. สาย STP (Shielded Twisted Pair) เป็นสายคู่บิดเกลียวที่มีการป้องกันสัญญาณรบกวนด้วยอลูมิเนียมฟอยล์ แต่บางชนิดพิเศษ ด้วยการนำแต่ละคู่บิดเกลียวมาห่อหุ้มด้วยฟอยล์ และเพิ่มชีลด์โลหะอีกเข้าไปอีกชั้นก่อนห่อหุ้มด้วยเปลือกภายนอก เพื่อช่วยป้องกันสัญญาณรบกวนแบบคอรอสทอลล์ได้เป็นอย่างดี โดยทั่วไปสายนำสัญญาณชนิด STP นี้ใช้มาตรฐาน Category 5 ที่มีการพันเกลียวดีกว่าแบบ UTP และสามารถรองรับการสื่อสารข้อมูลได้สูงถึง 100 Mbps ส่วนใหญ่จะใช้กับเครือข่าย LAN แบบโทเค็นริง ถึงแม้สาย UTP จะมีคุณภาพดีกว่าสาย UTP แต่ในการวางระบบส่วนใหญ่จะนิยมใช้สาย UTP เนื่องจากมีราคาและความง่ายต่อการใช้งานดีกว่า ซึ่งสาย STP จะใช้งานเมื่อจำเป็นต้องเดินสายผ่านจุดที่มีสัญญาณรบกวนสูงๆเท่านั้นเนื่องจากมีราคาสูงกว่า



รูปที่ 3.8 สายคู่บิดเกลียว STP

3.1.2 การเชื่อมต่อสายคู่บิดเกลียว

การเชื่อมต่อสายคู่บิดเกลียว เพื่อเชื่อมต่อการสื่อสารข้อมูลของเครือข่ายคอมพิวเตอร์ส่วนใหญ่โดยทั่วไปจะใช้วิธีการเข้าหัวต่อชนิด RJ-45 ชนิดตัวผู้ที่ปลายสายทั้งสองด้านของสายคู่บิดเกลียวทำหน้าที่เชื่อมต่อกับอุปกรณ์เครือข่ายซึ่งส่วนใหญ่ไม่ว่าจะเป็นการ์ดเครือข่าย อุปกรณ์ฮับ หรือ สวิตช์ พอร์ตของอุปกรณ์เหล่านี้จะเป็นลักษณะ RJ-45 ตัวเมีย และหากเป็นการติดตั้ง **พาดผนัง (Outlet)** หรือรางเพื่อเป็นจุดรองรับการต่อใช้งานก็จะใช้ **ชุดหัวต่อ RJ-45 ตัวเมีย ไร่ที่ผนังหรือราง** ซึ่งหัว RJ-45 มีลักษณะดังแสดงในรูป 3.9



ก) หัวต่อแบบตัวผู้



ข) หัวต่อแบบตัวเมีย

รูปที่ 3.9 หัวต่อชนิด RJ-45



ก) แบบตัวเมีย



ข) แบบตัวผู้

รูปที่ 3.10 ลักษณะหัวสาย RJ-45

การเข้าหัว RJ-45 สำหรับสายคู่บิดเกลียว จะมีมาตรฐานการเข้าหัวสาย 2 แบบ คือ แบบสายตรงและแบบสายไขว้

1. การเข้าหัวสายแบบตรง (Straight through) ใช้สำหรับการเชื่อมต่ออุปกรณ์ต่างชนิดกันเช่นการเชื่อมต่อคอมพิวเตอร์กับสวิตช์หรือฮับ เป็นต้น ซึ่งลักษณะของโค้ดสีของปลายสายเมื่อนำมาเรียงกันในหัวต่อ RJ-45 โค้ดสีจะเรียงเป็นลักษณะเดียวกัน ซึ่งเป็นการเชื่อมต่อแบบมาตรฐาน EIA/TIA 568B หรือ EIA/TIA 568A ทั้งสองข้าง นั่นคือปลายสายทั้งสองด้านมีการเรียงโค้ดสีของสายเพื่อการเข้าหัวต่อที่เหมือนกัน

2. การเข้าหัวสายแบบสายไขว้ (Crossover) ใช้สำหรับการเชื่อมต่ออุปกรณ์ชนิดเดียวกันเช่นคอมพิวเตอร์กับคอมพิวเตอร์โดยตรง หรือกับโน้ตบุ๊ก ระหว่างฮับกับฮับ เป็นต้น โดยปลายสายที่เข้าหัว RJ-45 จะมีการเรียงโค้ดสีที่ต่างกันเนื่องจากทั้งสองข้างใช้มาตรฐานคนละแบบ โดยปลายสายจะมีการเข้าหัวสายมาตรฐานแบบ EIA/TIA 568A และ EIA/TIA 568B



ก) เข้าหัวสายมาตรฐาน EIA/TIA 568A ทั้งคู่ ข) เข้าหัวสายมาตรฐาน EIA/TIA 568B ทั้งคู่

รูปที่ 3.11 ลักษณะการเข้าหัวสายแบบตรง

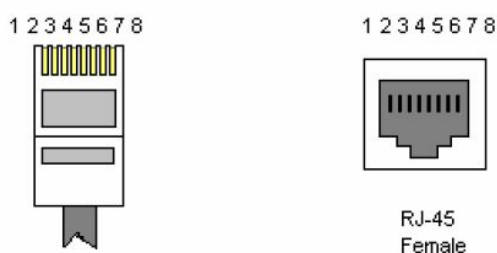


ก) ต้นสายมาตรฐาน EIA/TIA 568A และปลายสายมาตรฐาน EIA/TIA 568B

ข) ต้นสายมาตรฐาน EIA/TIA 568B และปลายสายมาตรฐาน EIA/TIA 568A

รูปที่ 3.12 ลักษณะการเข้าหัวสายแบบไขว้

โดยลักษณะการเรียงโค้ดสีของการเข้าหัวสายตามมาตรฐานทั้งมาตรฐาน EIA/TIA 568A และมาตรฐาน EIA/TIA 568B มีการเรียงลำดับของสายในรูปที่ และการเรียงโค้ดสีดังตารางที่ 3.1



รูปที่ 3.13 การขาของหัวต่อ RJ-45

ตารางที่ 3.1 มาตรฐานการเรียงโค้ดสีของสายคู่บิดเกลียว

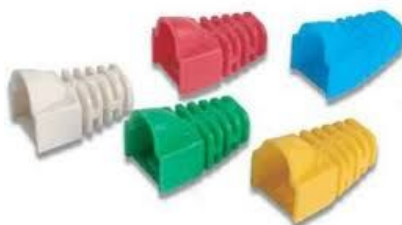
ขา	หน้าที่	มาตรฐาน EIA/TIA 568A	มาตรฐาน EIA/TIA 568B
1	TD+	ขาว - เขียว	ขาว - ส้ม
2	TD-	เขียว	ส้ม
3	RX+	ขาว - ส้ม	ขาว - เขียว
4	Not Assigned	ฟ้า	ฟ้า
5	Not Assigned	ขาว - ฟ้า	ขาว - ฟ้า
6	RX-	ส้ม	เขียว
7	Not Assigned	ขาว - น้ำตาล	ขาว - น้ำตาล
8	Not Assigned	น้ำตาล	น้ำตาล

เมื่อเรียงลำดับสายและโค้ดสีตามมาตรฐาน EIA/TIA 568A หรือ EIA/TIA 568B แล้ว ก็นำ หัวต่อ RJ-45 มาสวมให้สายเข้าไปสุดหัวต่อ แล้วจึงใช้คีมย้ำหัวต่อให้โลหะตัวนำของหัวต่อไปสัมผัส และยึดติดกับลวดตัวนำของสาย UTP ดังในรูปที่ 3.14



รูปที่ 3.14 คีมเข้าหัวต่อ RJ-45

เพื่อให้การเข้าหัวมีความสวยงามและป้องกันการแตกหักจากการกระแทก จึงควรใช้ปลอกสวมที่หัวต่อ ซึ่งมีหลากหลายสีให้เลือกใช้ และควรสวมมาร์คเกอร์เพื่อระบุโค้ดสาย UTP เนื่องจากจุดศูนย์รวมบริเวณสวิทช์หรือฮับจะมีสาย UTP จำนวนมาก จะทำให้ยากต่อการระบุได้ว่าเป็นสายเชื่อมต่อมาจากจุดใด



รูปที่ 3.15 ปลอกสวมหัวต่อ RJ-45

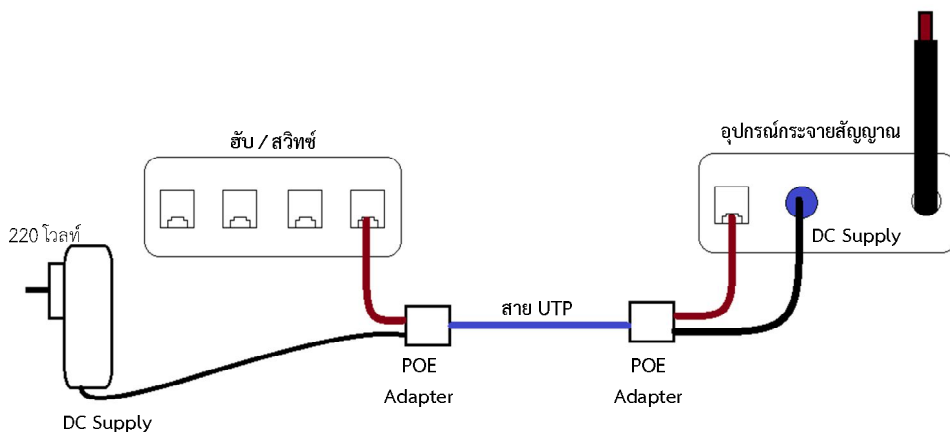


รูปที่ 3.16 มาร์คเกอร์ระบุโค้ดสาย

ทั้งนี้จากลักษณะการเข้าหัวสายตามมาตรฐานทั้งแบบ EIA/TIA 568A และ EIA/TIA 568B จะเห็นว่ามียุคสายที่ไม่ได้ระบุเพื่อใช้งาน (Not Assigned) ใดๆ ซึ่งบางกรณีอาจจะสามารถนำไปประยุกต์สำหรับงานอื่นได้เช่น เป็นคู่สายโทรศัพท์จากผู้ชุมสายโทรศัพท์ (PBX) ไปยังโต๊ะทำงาน ซึ่งต้องเดินสาย UTP อยู่แล้ว โดยที่ไม่ต้องเดินสายโทรศัพท์ประจำโต๊ะ หรือเป็นสายเพาเวอร์ซัพพลายไปให้อุปกรณ์เครือข่ายประเภทแอ็กเซสพอยน์ (Access point) ของตัวกระจายสัญญาณอินเทอร์เน็ตไร้สายโดยที่ไม่ต้องเดินสายไฟเพิ่มเติม หรือที่มีขายกันตามท้องตลาดคืออุปกรณ์ประเภท POE (Power over Ethernet) เป็นเทคโนโลยีจ่ายกระแสไฟฟ้าให้กับอุปกรณ์เครือข่ายผ่านสาย UTP โดยหากเป็นชนิดพาสซีฟ จะใช้สายที่ไม่ได้ใช้งานคือ สายลำดับที่ 4 และ 5 หรือ 7 และ 8 สำหรับเป็นสายนำกระแสจากแหล่งจ่ายของอุปกรณ์พาสซีฟ POE หรืออาจจะเป็นการประยุกต์ใช้อะแดปเตอร์ (Adapter) เป็นแหล่งจ่ายให้กับอุปกรณ์เครือข่าย ดังลักษณะในรูปที่ 3.17



รูปที่ 3.17 อะแดปเตอร์ POE



รูปที่ 3.18 การใช้คู่สาย UTP สำหรับแหล่งจ่ายไฟฟ้าของอุปกรณ์เครือข่าย

3.1.3 สายโคแอกเชียล

สายโคแอกเชียล (Coaxial Cable) เป็นสายเคเบิลกลมทรงกระบอกยาว มีตัวนำ 2 เส้นโดยเส้นในจะเป็นทองแดงกลมเป็นแกนกลางหุ้มด้วยฉนวนไดอิเล็กทริก อีกเส้นจะมีลักษณะของโลหะถักห่อหุ้มตัวนำเส้นใน แล้วหุ้มอีกชั้นด้วยพลาสติกฉนวน ซึ่งมีลักษณะโครงสร้างของสายดังรูปที่ 3.13 การใช้ตัวนำเส้นนอกมีจุดประสงค์เพื่อการป้องกันสัญญาณรบกวนจากภายนอก และไม่ให้เกิดการแพร่สัญญาณไปสู่ภายนอกของสายส่ง สายโคแอกเชียลจะมีเส้นผ่านศูนย์กลาง 1 – 2.5 เซนติเมตร โดยสามารถรับส่งสัญญาณได้ระยะไกลกว่า และจำนวนของการเชื่อมต่ออุปกรณ์เครือข่ายได้มากกว่าการใช้สายคู่บิดเกลียว จึงมีการนำไปใช้งานได้หลายด้าน เช่น สายนำสัญญาณของระบบโทรทัศน์ ระบบกล้องวงจรปิด ระบบสายนำสัญญาณทีวีในโรงแรมหรือรีสอร์ท การสื่อสารระบบโทรศัพท์ระยะไกล ระบบเครือข่าย LAN โทโพโลยีแบบบัส และการเชื่อมต่อระหว่างโฮสต์ที่ต้องการความเร็วสูง เป็นต้น



รูปที่ 3.19 โครงสร้างสายโคแอกเชียล

สายโคแอกเชียลสามารถส่งสัญญาณทั้งในรูปแบบอนาล็อกและสัญญาณดิจิทัล มีแบนด์วิดท์สูงทำให้สามารถส่งสัญญาณข้อมูลได้สูงกว่าสายคู่บิดเกลียว และสามารถป้องกันสัญญาณรบกวนประเภทคลอสเซอร์กัได้ดีกว่า แต่ก็ยังมีปัญหาของสัญญาณรบกวนแบบเทอร์มอลนอย (Thermal Noise) และอินเตอร์มอดแลชั่น (Intermodulation) อยู่บ้าง หากต้องใช้สายโคแอกเชียลส่งสัญญาณอนาล็อกในระยะทางไกลจะต้องมีเครื่องขยายสัญญาณทุกๆ หลายกิโลเมตร และหากส่งสัญญาณดิจิทัลต้องมีเครื่องทวนสัญญาณทุกๆ 1 กิโลเมตร โดยหากส่งสัญญาณในระยะทางใกล้จะสามารถส่งสื่อสารข้อมูลได้ถึง 500 MHz สายโคแอกเชียลที่ใช้งานกันในปัจจุบันบางครั้งจะเรียกกันว่าสาย RG (Radio Guide) ซึ่งแบ่งการใช้งานดังตารางที่ 3.2

ตารางที่ 3.2 ชนิดสายโคแอกเชียล

ชนิด	ความต้านทาน (โอห์ม)	ขนาดแกน (มม.)	การประยุกต์ใช้งาน
RG-8/U	50	2.17	วิทยุสื่อสาร ,Thick Ethernet 10Base5
RG-8X	50	1.0	วิทยุสื่อสาร ,Thick Ethernet 10Base5
RG-58/U	50	0.81	วิทยุสื่อสาร ,Thin Ethernet 10Base2
RG-6/U	75	1.0	โทรทัศน์,ทีวีดาวเทียม,กล่องวงจรปิด
RG-59/U	75	0.64	เคเบิลทีวี กล่องวงจรปิด

https://en.wikipedia.org/wiki/Coaxial_cable

โดยทั่วไปจะมีการแบ่งชนิดของสายโคแอกเชียลออกเป็น 2 ชนิดตามขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของลวดตัวนำตรงกลาง คือสายโคแอกเชียลชนิดหนา (Thick Coaxial) และสายโคแอกเชียลชนิดบาง (Thin Coaxial)

1. สายโคแอกเชียลชนิดหนา เป็นสายที่มีเส้นผ่านศูนย์กลางของลวดตัวนำ **1 - 2.17 มิลลิเมตร** มีค่าอิมพีแดนซ์ (Impedance) 50 โอห์ม (ohms) บางครั้งเรียกว่าสาย RG-8 สามารถรับส่งสัญญาณได้ถึง 500 เมตร ซึ่งนิยมนำมาเป็นสายนำสัญญาณแบบอนาล็อก และจะใช้เป็นสายสื่อสารหลัก (Backbone) ของเครือข่าย แต่มีข้อเสียคือขนาดโต ทำให้การเดินสายและติดตั้งมีความยุ่งยาก

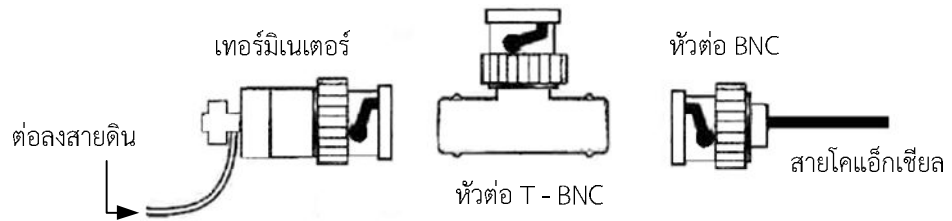
2. สายโคแอกเชียลชนิดบาง เป็นสายที่มีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของลวดตัวนำประมาณ มีค่าอิมพีแดนซ์ 50 โอห์ม บางครั้งจะเรียกว่าสาย RG-58 ซึ่งจะใช้กับระบบเครือข่ายคอมพิวเตอร์ ส่วนสาย RG-59 เป็นสายที่มีค่าอิมพีแดนซ์ 75 โอห์ม ใช้สำหรับงานสายอากาศโทรทัศน์ หรือเคเบิลทีวี ระยะทางการรับส่งข้อมูลได้สั้นกว่าสายโคแอกเชียลชนิดหนาเนื่องจากขนาดตัวนำเล็กกว่า ซึ่งมีระยะทางในการรับส่งข้อมูลประมาณ 200 เมตร เหมาะกับระบบเครือข่ายคอมพิวเตอร์มาตรฐาน 10Base

3.1.4 การเชื่อมต่อสายโคแอกเชียล

การเชื่อมต่อสายโคแอกเชียลและการเข้าหัวสายโคแอกเชียลนั้นจะใช้หัวต่อชนิด BNC (BNC Connector) สำหรับต่อกับโหนดคอมพิวเตอร์ที่มีการ์ดแลนแบบ BNC หากระหว่างกลางของสายมีการต่อแยกเข้าไปยังโหนดคอมพิวเตอร์ต้องใช้ตัวแยกชนิด T (T Connector) และในส่วนของปลายสายทั้งสองด้านของสายโคแอกเชียลต้องปิดหัวท้ายด้วยตัวสิ้นสุดสัญญาณ (Terminator) เพื่อป้องกันสัญญาณสะท้อนกลับไปรบกวนสัญญาณภายในสาย ซึ่งอุปกรณ์หัวต่อต่างๆ มีลักษณะดังรูปที่ 3.20



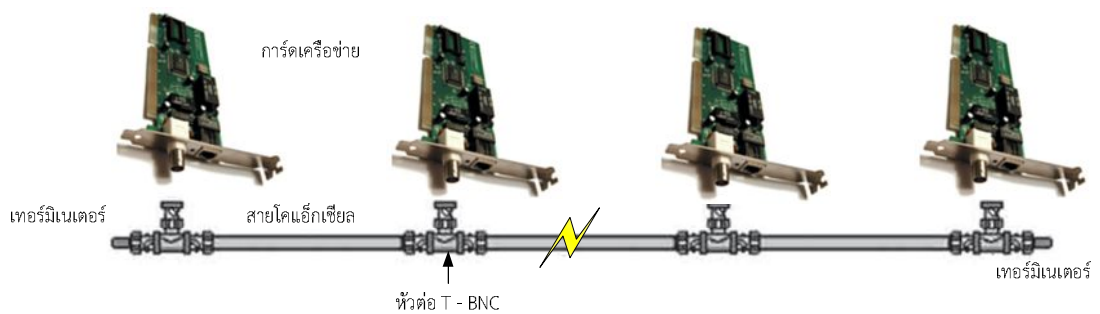
ก) หัวต่อ BNC และเทอร์มินเนเตอร์



ข) ลักษณะการใช้หัวต่อแบบ BNC

รูปที่ 3.20 หัวต่อ BNC และการเชื่อมต่อ

การใช้สายโคแอกเชียลเชื่อมต่อระบบเครือข่ายนั้นเหมาะสำหรับเครือข่ายรูปแบบ โทโปโลยีแบบบัส หรือวงแหวน จะใช้สายโคแอกเชียลเพียงเส้นเดียวติดตั้งผ่านจุดคอมพิวเตอร์คอมพิวเตอร์ที่ต้องการเข้าร่วมระบบเครือข่าย ซึ่งต้องตัดสายและแยกด้วยหัวต่อ T-BNC และต่อเข้าการ์ดเครือข่ายด้วยหัวต่อ BNC โดยระยะห่างของแต่ละจุดแยกและจำนวนเครื่องคอมพิวเตอร์ในเครือข่าย ขึ้นอยู่กับแต่ละมาตรฐานเครือข่ายแต่ละประเภทโดยจะมีการระบุตำแหน่งไว้บนสาย ซึ่งจะกล่าวถึงอีกครั้งหนึ่ง และส่วนปลายสายทั้งสองด้านต้องต่อด้วยเทอร์มินเนเตอร์ ดังลักษณะการต่อใช้งานในรูปที่ 3.21

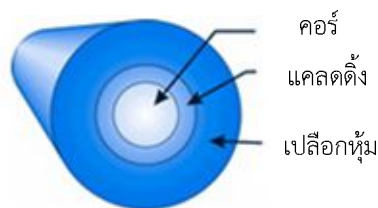


รูปที่ 3.21 ลักษณะการต่อใช้งานสายโคแอกเชียลในรูปแบบโทโปโลยีแบบบัส

3.1.4 สายใยแก้วนำแสง

สายใยแก้วนำแสง หรือเรียกกันว่าไฟเบอร์ออฟติก (Optic Fiber) เป็นสายนำสัญญาณด้วยแสง มีขนาดเล็กมาก 2 – 125 ไมโครเมตร (เล็กกว่าขนาดของเส้นผม) มีความอ่อนตัวงอได้ง่าย มีลักษณะเป็นแก้วหรือพลาสติกนำแสง หากเป็นใยแก้วจะมีอัตราการลดทอนต่ำ แต่หากเป็นพลาสติกนำแสงจะทำให้ต้นทุนต่ำลง ใช้กับการนำสัญญาณระยะทางไม่ไกลมากนัก สายใยแก้วนำแสงไม่มีผลต่อการรบกวนของคลื่นแม่เหล็ก จึงทำให้สามารถรับส่งสัญญาณได้ในระยะทางไกลและมีแบนด์วิธสูงกว่าสายโคแอกเชียล จึงนิยมนำมาใช้เป็นช่องสื่อสารหลักรองรับปริมาณการสื่อสารที่มีแบนด์วิธสูงๆ

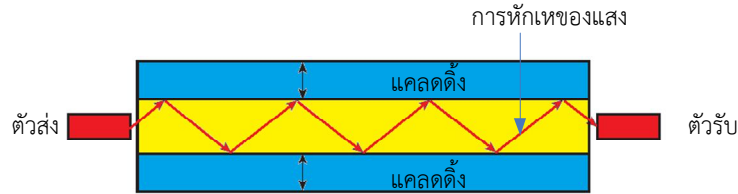
ใยแก้วนำแสงมีองค์ประกอบที่สำคัญ 3 ส่วน ส่วนแรกคือ คอร์ (Core) เป็นแกนมีหน้าที่ส่งผ่านสัญญาณแสง ส่วนที่สองคือแคลดดิ้ง (Cladding) เป็นทำหน้าที่เป็นตัวสะท้อนกลับหมดเพื่อป้องกันไม่ให้แสงผ่านออกจากคอร์ของใยแก้วได้ และส่วนสุดท้ายคือเปลือกหุ้ม (Coating) ส่วนมากทำด้วยพลาสติก มีหน้าที่เป็นตัวสร้างความแข็งแรงให้แก่ใยแก้วนำแสง ลักษณะที่สำคัญที่ทำให้แสงสามารถเดินทางผ่านใยแก้วนำแสงได้คือหลักการสะท้อนกลับหมดของแสงอันเนื่องมาจากความแตกต่างของดัชนีหักเหของแก้วในส่วนที่เป็นคอร์และแคลดดิ้ง โดยที่คอร์จะต้องมีดัชนีหักเหมากกว่าแคลดดิ้ง ส่วนการออกแบบลักษณะของดัชนีหักเห (reflective indices profile) ของคอร์และแคลดดิ้งขึ้นอยู่กับความต้องการใช้งานของอุปกรณ์แต่ละประเภท



รูปที่ 3.22 โครงสร้างของสายใยแก้วนำแสง

ปกติธรรมชาติของแสงจะต้องเดินทางเป็นเส้นตรงโดยผ่านตัวกลางที่มีความหนาแน่นคงที่ หากความหนาแน่นของตัวกลางมีค่าไม่เท่ากัน จะทำให้เกิดความหักเหของแสงได้ แต่หากเป็นการหักเหของแสงในสายใยแก้วนำแสงจะเกิดการสะท้อนไปข้างหน้าภายในแท่งแก้วไปเรื่อยๆ จนถึงผู้รับแสง ด้งลักษณะการหักเหและสะท้อนไปข้างหน้าของแสงภายในใยแก้วนำแสงในรูปที่ 3.17 ซึ่งเป็นสายที่มีขนาดเล็กมาก และมีน้ำหนักเบาเมื่อเทียบกับสายตัวนำประเภทอื่นๆ โดยความยาวของคลื่นแสงที่เหมาะสมแก่การใช้ส่งสัญญาณควรใช้ความยาวคลื่นแสงช่วง 1500 นาโนเมตร ถึง 1600 นาโนเมตร เนื่องจากเป็นช่วงความยาวแสงที่มีคุณสมบัติลดทอนสัญญาณน้อยกว่าช่วงอื่นๆ นอกจากนี้ใยแก้วนำแสงมีข้อดีกว่าตัวนำประเภทใช้ตัวนำทองแดง คือไม่มีผลกระทบจากสนามแม่เหล็กไฟฟ้า และไม่มีปัญหาการครอสทอล์กและการดักจับ หรือขโมย สัญญาณระหว่างทางการส่งสัญญาณ โดยระบบรับส่งสัญญาณผ่านใยแก้วนำแสงประกอบด้วย ตัวส่งเป็นอุปกรณ์กำเนิดแสง ใยแก้วนำแสง และตัวตรวจรับแสงดังในรูปที่ 3.23 ซึ่งตัวกำเนิดแสงหากเป็นชนิดแอลอีดี (LED) จะเหมาะกับงานในระยะทางไม่ไกลมากนัก อัตราความเร็วในการส่งสัญญาณต่ำ หากเป็น

เลเซอร์ไดโอด (Laser Diode) จะเหมาะกับงานระยะทางไกล อัตราความเร็วการส่งข้อมูลสูง แต่ราคาจะแพงกว่าแอลอีดี



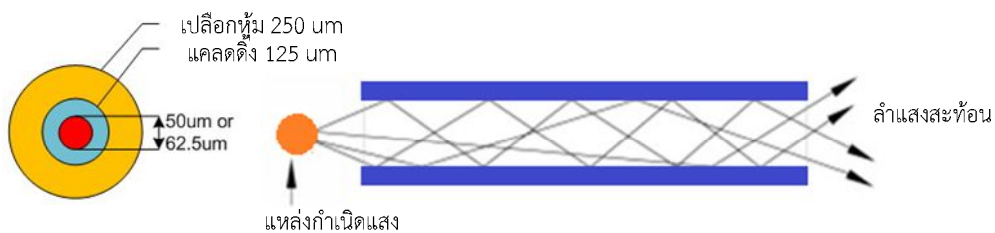
รูปที่ 3.23 การหักและการสะท้อนของแสงภายในใยแก้วนำแสง

3.1.5 ชนิดของสายใยแก้วนำแสง

การใช้งานใยแก้วนำแสงแบ่งออกตามลักษณะการส่งผ่านลำแสงได้เป็น 2 ชนิด คือ ใยแก้วนำแสงชนิดมัลติโหมด และชนิดซิงเกิลโหมด

1. ชนิดมัลติโหมด (Multimode) เป็นสายใยแก้วนำแสงที่มีลักษณะกระจายแสงให้มีการหักเหเป็นมุมต่างๆและสะท้อนไปสัมผัสกับแคลดดิ้งและเกิดการสะท้อนกลับป้อนมาจนถึงปลายทาง ลักษณะของลำแสงที่ส่งออกไปมีหลายๆลำแสง จึงเรียกว่ามัลติโหมด สายใยแก้วนำแสงที่ใช้ในเครือข่ายแลนส่วนใหญ่ใช้แบบมัลติโหมดเนื่องจากราคาถูกกว่าแบบซิงเกิลโหมด ซึ่งยังสามารถแบ่งตามลักษณะโครงสร้างของแกนกลางที่บังคับการเคลื่อนที่ของลำแสงออกได้อีก 2 รูปแบบคือ

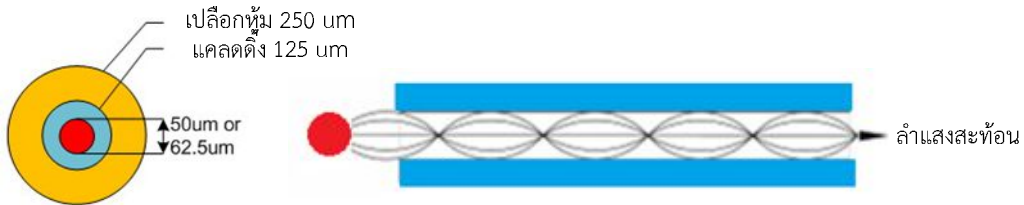
- แบบ Step Index เป็นสายที่มีเส้นผ่านศูนย์กลางระหว่างขนาด 62.5/125 หรือ 50/125 ไมโครเมตร หมายถึงเส้นผ่าศูนย์กลางของท่อแก้ว 62.5 ไมโครเมตรหรือ 50ไมโครเมตร และแคลดดิ้งรวมท่อแก้ว 125 ไมโครเมตร (micrometer) มีความหนาแน่นเท่ากันตลอดทั้งแกน ดังนั้นมุมที่ตกแตกต่างกันจะมีผลให้มุมหักเหแตกต่างกันไปด้วย มีผลให้สัญญาณที่ไปถึงปลายทางอาจจะไม่พร้อมกัน จึงมีผลทำให้อัตราความเร็วในการส่งสัญญาณต่ำกว่าแบบอื่น ซึ่งระยะทางการใช้งานไม่ควรเกิน 500 เมตร



รูปที่ 3.24 ลักษณะการสะท้อนของแสงภายในใยแก้วนำแสงแบบ Step Index

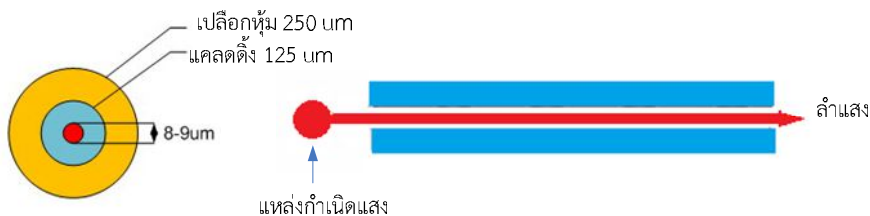
- แบบเกรดอินเด็กซ์ (Grade Index) มีขนาดสายใกล้เคียงกับขนาด Step Index แต่มีความหนาแน่นไม่เท่ากัน โดยส่วนที่อยู่ตรงกลางของแกนกลางจะมีความหนาแน่นน้อยที่สุด และจากนั้นจะเพิ่มความหนาแน่นขึ้นเรื่อยๆ ของรัศมีแกน เพื่อให้แสงหักเหไปตามความ

หนาแน่นและสะท้อนกลับทั้งหมดเมื่อถึงแคลดดิ้ง ลักษณะการหักเหของลำแสงจะมีลักษณะเป็นเส้นโค้ง และไปถึงปลายทางได้พร้อมกัน ดังในรูปที่ 3.25



รูปที่ 3.25 ลักษณะการสะท้อนของแสงภายในใยแก้วนำแสงแบบ Grade Index

2. ชนิดซิงเกิลโหมด (Single Mode) มีลักษณะการนำแสงด้วยการบีบลำแสงให้พุ่งตรงไปตามท่อแก้ว โดยไม่ให้เกิดการหักเหและการสะท้อนของลำแสง ทำให้การกระจายแสงออกทางด้านข้างน้อยมาก จึงเป็นสายใยแก้วนำแสงที่มีกำลังสูญเสียทางแสงน้อยที่สุด มีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของใยแก้ว 8-9 ไมโครเมตร ซึ่งขนาดเล็กกว่าแบบมัลติโหมด สามารถส่งสัญญาณได้ไกล 2000 เมตร อัตราการสูญเสียและการบิดเบือนของข้อมูลน้อยที่สุด จึงสามารถส่งสัญญาณได้ไกลกว่าและเร็วกว่าใยแก้วนำแสงแบบมัลติโหมด และบางชนิดสามารถส่งสัญญาณได้ไกลเป็นหลักร้อยกิโลเมตรทั้งนี้ขึ้นอยู่กับชนิดของตัวกำเนิดแสงว่าเป็นชนิดแอลอีดี (LED) หรือชนิดเลเซอร์



รูปที่ 3.26 ลักษณะการนำแสงภายในใยแก้วนำแสงแบบซิงเกิลโหมด

ข้อมูลที่ต้องการส่งจะถูกผสมสัญญาณให้เป็นลำแสงที่มีความยาวคลื่นแสงในย่านอินฟราเรด คือย่าน 800 -1600 นาโนเมตร และส่งออกไปเป็นพัลส์ (Pulse) เปรียบเสมือนแสงติด ดับ เป็นช่วงๆ แต่ด้วยความเร็วสายตาไม่สามารถตรวจจับการติดดับได้ ลำแสงจะถูกส่งผ่านเข้าไปในใยแก้วนำแสง ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับชนิดของใยแก้วนำแสงและเมื่อแสงไปถึงปลายทางจะมีตัวรับซึ่งทำหน้าที่รับลำแสงแล้วเปลี่ยนกลับให้เป็นข้อมูลเหมือนดังข้อมูลของต้นทางฝั่งส่งสัญญาณ

3.1.6 การเชื่อมต่อสายใยแก้วนำแสง

การออกแบบเครือข่ายที่ใช้สายใยแก้วนำแสงเป็นสื่อกลางนั้นเหมาะสำหรับการสื่อสาร ข้อมูลที่มีระยะทางไกลเกินกว่าสื่อกลางแบบสายชนิดอื่นๆ และต้องการสื่อสารด้วยความเร็วสูง ซึ่งจะต้องจัดหาอุปกรณ์เครือข่ายที่รองรับการสื่อสารข้อมูลด้วยใยแก้วนำแสง โดยต้นสายและปลายสายจะมีการเข้าหัวต่อคอนเน็กเตอร์เพื่อทำหน้าที่ยึดสายกับอุปกรณ์เครือข่ายต่างๆ ซึ่งการเข้าหัวสายจะมีความละเอียดอ่อนที่ต้องมีความระมัดระวังมากกว่าแบบอื่น ปัจจุบันจะมีหัวต่อ

คอนเน็กเตอร์ชนิด Fast Connector ทำให้การเข้าหัวสายใยแก้วนำแสงมีความสะดวกยิ่งขึ้น โดยหัวต่อคอนเน็กเตอร์มีหลายชนิดเช่น ST, SC, LC และ MT-RJ โดยแต่ละชนิดมีลักษณะดังในรูปที่ 3.27



ก) ชนิด ST



ข) ชนิด SC



ค) ชนิด LC



ง) ชนิด MT-RJ

รูปที่ 3.27 ชนิดต่างของหัวต่อคอนเน็กเตอร์ใยแก้วนำแสง

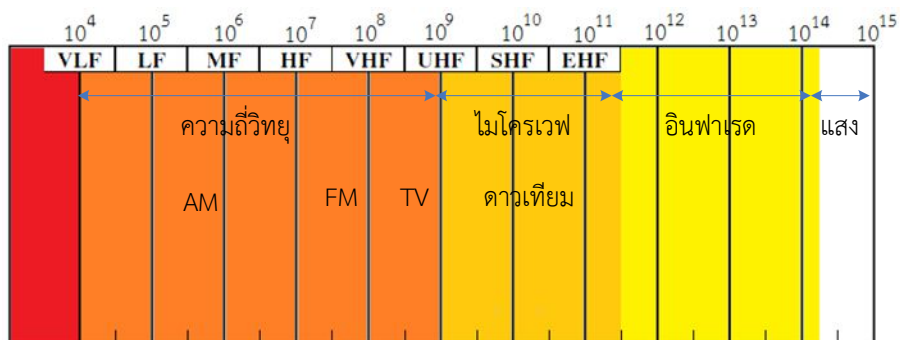
กรณีระยะทางของสายใยแก้วนำแสงไกลจนต้องมีการเชื่อมต่อสาย ก็จะมีเครื่องมือเชื่อมต่อสายใยแก้วนำแสงด้วยกระบวนการฟิวชั่น (Fusion) ซึ่งเป็นการเชื่อมต่อแบบถาวรด้วยการหลอมให้ทั้งสองด้านเป็นเนื้อเดียวกัน โดยต้องใช้เครื่องมือที่ทันสมัย สามารถบอกค่าความสูญเสียของรอยต่อได้ทันที ซึ่งลักษณะของเครื่องเชื่อมต่อสายใยแก้วนำแสงมีลักษณะดังรูปที่ 3.28



รูปที่ 3.28 เครื่องเชื่อมต่อสายใยแก้วนำแสงด้วยกระบวนการพิวชั่น

3.2 สื่อกลางไร้สาย

สื่อกลางไร้สาย (Wireless media) เป็นการเชื่อมต่อที่ไม่ต้องใช้สายนำ (Unguided) เป็นสื่อกลางสำหรับการสื่อสารระหว่างผู้รับและผู้ส่งข้อมูลด้วยคลื่นวิทยุหรือสนามแม่เหล็กไฟฟ้า แพร่สัญญาณในอากาศไปยังตัวรับสัญญาณ ซึ่งต้องใช้สายอากาศ (Antenna) ทำหน้าที่แพร่กระจายคลื่นสนามแม่เหล็กไฟฟ้า หรือคลื่นวิทยุ ซึ่งมีความเร็วในการเดินทางเทียบเท่าความเร็วแสง คือ 3×10^8 เมตรต่อวินาที หรือ 300 กิโลเมตรต่อวินาที โดยมีย่านความถี่ตั้งแต่ระดับกิโลเฮิร์ตซ์ (kHz) จนถึงระดับจิกะเฮิร์ตซ์ (GHz) แล้วแต่การได้รับจัดสรรการใช้งาน เช่นกิจการวิทยุกระจายเสียง AM และ FM ซึ่งอยู่ในย่านความถี่ระดับกิโลเฮิร์ตซ์ ถัดขึ้นมาจะเป็นกิจการโทรทัศน์ และหากความถี่สูงๆ ก็จะใช้สำหรับการสื่อสารผ่านดาวเทียมที่เรียกว่าคลื่นไมโครเวฟเป็นต้น ในปัจจุบันการสื่อสารข้อมูลนิยมใช้ความถี่ของระบบโทรศัพท์เคลื่อนที่กันมากยิ่งขึ้น โดยมีย่านความถี่ 580, 900, 1800, 2,100 เมกะเฮิร์ตซ์ ขึ้นกับผู้ให้บริการแต่ละราย นอกจากนี้ยังมีนำความถี่ย่าน 2.4 และ 5 จิกะเฮิร์ตซ์มาใช้สำหรับการสื่อสารข้อมูลของเครือข่ายไร้สายอีกด้วย โดยการจัดสรรย่านความถี่วิทยุสำหรับงานต่างๆ มีลักษณะดังในรูปที่ 3.29 และดังตารางที่ 3.3



รูปที่ 3.29 ลักษณะการนำแสงภายในใยแก้วนำแสงแบบซิงเกิลโหมด

ตารางที่ 3 ย่านความถี่วิทยุและการใช้งาน

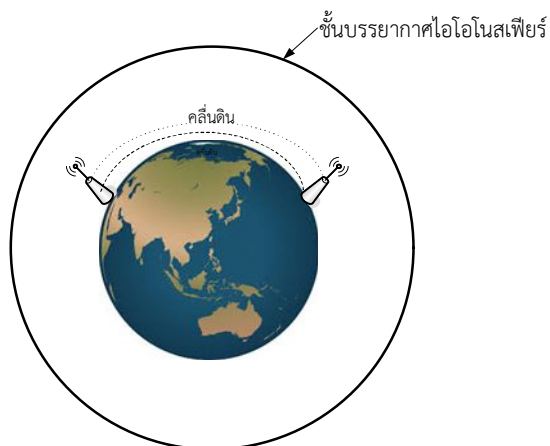
ย่านความถี่	ชื่อย่านความถี่	การใช้งาน
3 – 30 kHz	Very Low Frequency (VLF)	ระบบนำวิถีระยะไกล โซนาร์
30 – 300 kHz	Low Frequency (LF)	ระบบนำวิถี
300 – 3,000 kHz	Medium Frequency (MF)	วิทยุ AM
3 – 30 MHz	High Frequency (HF)	ระบบโทรเลข ระบบโทรศัพท์ ระบบสื่อสารการเดินเรือ
30 – 300 MHz	Very High Frequency (VHF)	ระบบวิทยุ FM ระบบโทรทัศน์ ระบบการควบคุมการจราจร ทางอากาศ ระบบวิทยุสื่อสาร
0.3 – 3 GHz	Ultrahigh Frequency (UHF)	ระบบโทรทัศน์ UHF ระบบโทรศัพท์เคลื่อนที่ ระบบเรดาร์ความปลอดภัย ระบบ LAN ไร้สาย
3 – 30 GHz	Superhigh Frequency (SHF)	ระบบไมโครเวฟ ระบบสื่อสารดาวเทียม ระบบเรดาร์พยากรณ์อากาศ
30 – 300 GHz	Extremely High Frequency (EHF)	ระบบเรดาร์ ระบบการลงจอดของเครื่องบิน
43 – 430 THz	อินฟราเรด (Infrared 7 – 0.7 μm)	ระบบสื่อสารทางแสง
430 – 750 THz	แสงที่ตามองเห็น (Visible light 0.7 – 0.4 μm)	ระบบสื่อสารทางแสง
750 – 3,000 THz	แสงอัลตราไวโอเล็ต (Ultraviolet light 0.4 – 0.1 μm)	ระบบสื่อสารทางแสง

อ้างอิง หลักการไฟฟ้าสื่อสาร สำนักพิมพ์จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

3.2.1 คลื่นวิทยุ

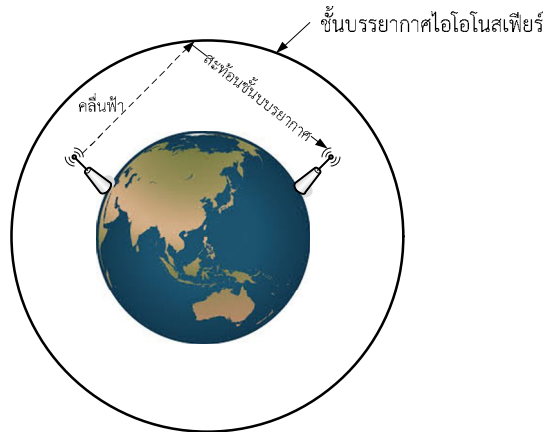
คลื่นวิทยุ (Radio waves) เกิดจากการเคลื่อนที่ของกระแสไฟฟ้าในสายอากาศ ทำให้เกิดสนามแม่เหล็กและสนามไฟฟ้ากระจายไปรอบๆสายอากาศในทุกทิศทุกทาง และทั้งคู่มิ่ลักษณะตั้งฉากกับทิศทางการเคลื่อนที่ของคลื่น ซึ่งจะมีคุณสมบัติในการสะท้อน การหักเห การเบี่ยงเบน และการถูกลดทอนกำลังเมื่อเดินทางผ่านอากาศ คลื่นวิทยุมีย่านความถี่ตั้งแต่ 3×10^3 ถึง 3×10^9 เฮิรตซ์ ซึ่งแต่ละย่านความถี่ถูกจัดสรรการใช้งานให้เหมาะสมกับแต่ละกิจการดังที่ได้กล่าวมา ลักษณะของการแพร่กระจายคลื่นแบ่งได้เป็น 3 ลักษณะใหญ่ โดยพิจารณาจากมุมของการแผ่คลื่นที่สัมพันธ์กับผิวโลก ดังนี้

1) การกระจายตามผิวดิน (Ground Propagation) เป็นคลื่นวิทยุที่เดินทางใกล้ผิวโลก ไปตามส่วนโค้งของโลก ซึ่งเป็นลักษณะของคลื่นดิน (Ground Wave) มีความถี่น้อยกว่า 2 MHz เคลื่อนที่ไปตามแนวผิวโลกด้วยระยะทางไกลๆ เนื่องจากมีความถี่ต่ำ และทั้งนี้ระยะทางขึ้นกับกำลังของเครื่องส่งอีกด้วย โดยลักษณะของการแพร่กระจายคลื่นเป็นลักษณะดังรูปที่ 3.30



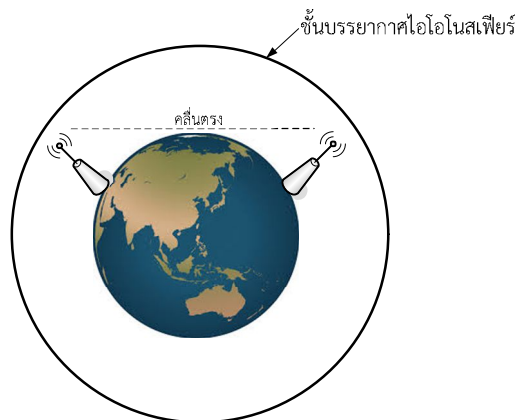
รูปที่ 3.30 การกระจายคลื่นวิทยุตามผิวดิน

2) การกระจายสะท้อนฟ้า (Sky Propagation) เป็นคลื่นวิทยุที่มีการเดินทางไปถึงชั้นบรรยากาศไอโอโนสเฟียร์ (Ionosphere) ซึ่งเป็นชั้นที่มีอิเล็กตรอนปริมาณมาก แล้วเกิดการสะท้อนกลับมายังโลก มีความถี่ตั้งแต่ 2 kHz ถึง 30 MHz เป็นลักษณะของคลื่นฟ้า (Sky Wave) ทำให้ระยะทางการส่งสัญญาณไปได้ไกลขึ้นเนื่องจากเกิดการสะท้อนชั้นบรรยากาศแล้วกลับลงมายังตัวรับ ลักษณะการกระจายคลื่นเป็นดังรูปที่ 3.31



รูปที่ 3.31 การกระจายคลื่นวิทยุสะท้อนชั้นบรรยากาศ

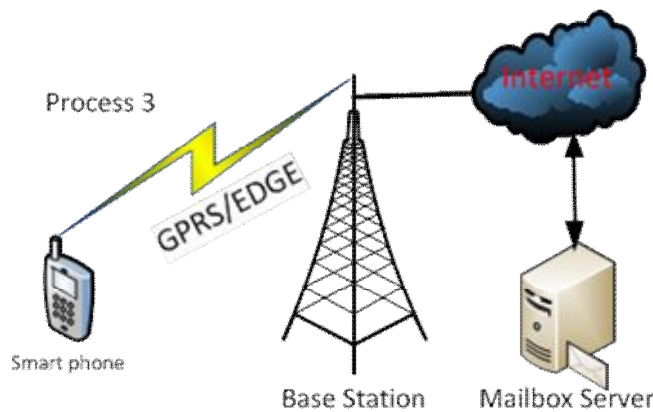
3) การกระจายแนวตรง (Line of Sight Propagation) เป็นคลื่นวิทยุที่เดินทางไปในแนวตรงระหว่างสายอากาศตัวส่งไปยังสายอากาศตัวรับโดยตรง ที่มีความถี่ตั้งแต่ 30 MHz ขึ้นไป จะไม่มีการสะท้อนหรือหักเหของคลื่นวิทยุก่อนจะไปถึงตัวรับ นั่นคือสายอากาศของตัวส่งและตัวรับต้องอยู่ในระดับแนวสายตา มุมของการส่งคลื่นและรับคลื่นวิทยุต้องตรงกันที่ไม่มีสิ่งใดๆ เช่น ตึกอาคาร บ้านเรือน ต้นไม้ หรือผิวโลก มาขวางกั้น ซึ่งต้องยกสายอากาศให้สูงๆ เพื่อหลีกเลี่ยงอุปสรรคจากการขวางกั้นต่างๆ และหากตัวรับตัวไกลกันมากๆ จนความโค้งของผิวโลกเป็นส่วนขวางกั้นสัญญาณ ยิ่งต้องให้สายอากาศมีความสูงยิ่งขึ้นเพื่อให้สูงกว่าส่วนโค้งของโลก ลักษณะดังรูปที่ 3.32



รูปที่ 3.32 การกระจายคลื่นวิทยุแนวตรง

การสื่อสารข้อมูลด้วยคลื่นวิทยุหากใช้ความถี่ต่ำจะส่งปริมาณข้อมูลได้ช้ากว่าการใช้ความถี่สูงๆ ดังนั้นในการสื่อสารข้อมูลที่มีปริมาณข้อมูลจำนวนมากจะต้องใช้คลื่นวิทยุย่านความถี่สูงๆ ซึ่งการใช้คลื่นวิทยุสำหรับการสื่อสารข้อมูลที่ใช้กันในปัจจุบัน เช่น การสื่อสารข้อมูลของโทรศัพท์เคลื่อนที่ กับสถานีฐาน (BTS) ซึ่งใช้คลื่นความถี่ 850 900 และ 1800 MHz ของระบบ

โทรศัพท์เคลื่อนที่จีเอสเอ็ม (GSM) และ ในระบบยุค 3 G การสื่อสารระหว่างโทรศัพท์เคลื่อนที่สมาร์ตโฟน กับสถานีฐาน (Node B) ซึ่งต้องมีการสื่อสารข้อมูลด้านเสียง รูปภาพและมัลติมีเดียต่างๆ ที่มีปริมาณข้อมูลจำนวนมากจำเป็นต้องมีใช้ย่านความถี่ 2100 MHz เป็นต้น แต่อย่างไรก็ตามหากความถี่สูงๆ จะทำให้การเดินทางของคลื่นได้ระยะทางน้อยกว่าความถี่ต่ำๆ ดังนั้นในระบบเครือข่ายโทรศัพท์ 3 G ย่านความถี่ 2100 MHz จะต้องเพิ่มจำนวนของสถานีฐานเพื่อให้สัญญาณครอบคลุมพื้นที่กว้างๆ เพื่อครอบคลุมพื้นที่ ดังลักษณะในรูปที่ 3.33



<http://www.datacom2u.com/WirelessMedia.php>

รูปที่ 3.33 การสื่อสารข้อมูลระหว่างสมาร์ตโฟนกับสถานีฐาน

นอกจากนี้ได้มีการพัฒนาอุปกรณ์สำหรับการสื่อสารข้อมูลไร้สาย (Wireless) ที่ใช้ตามสำนักงานและตามบ้านเรือนที่รู้จักกันในชื่อ แอ็กเซสพอยท์ (Access Point) ซึ่งทำหน้าที่เป็นตัวกระจายสัญญาณให้กับคอมพิวเตอร์หรืออุปกรณ์สื่อสารไร้สายต่าง โดยใช้ย่านความถี่ 2.4 GHz เป็นต้น ซึ่งจะเห็นว่ามีการใช้ความถี่วิทยุที่ย่านความถี่สูงเนื่องจากมีปริมาณในการส่งข้อมูลจำนวนมาก ทั้งข้อมูลด้านเสียง รูปภาพและมัลติมีเดียต่างๆ หากใช้คลื่นวิทยุความถี่ต่ำๆ จะทำให้ส่งปริมาณข้อมูลได้ช้าทำให้การสื่อสารติดขัด เป็นปัญหาและไม่สามารถตอบสนองความต้องการของการสื่อสารข้อมูลสำหรับยุคปัจจุบัน



รูปที่ 3.34 แอ็กเซสพอยท์ความถี่ 2.4 GHz

3.3 ไมโครเวฟ

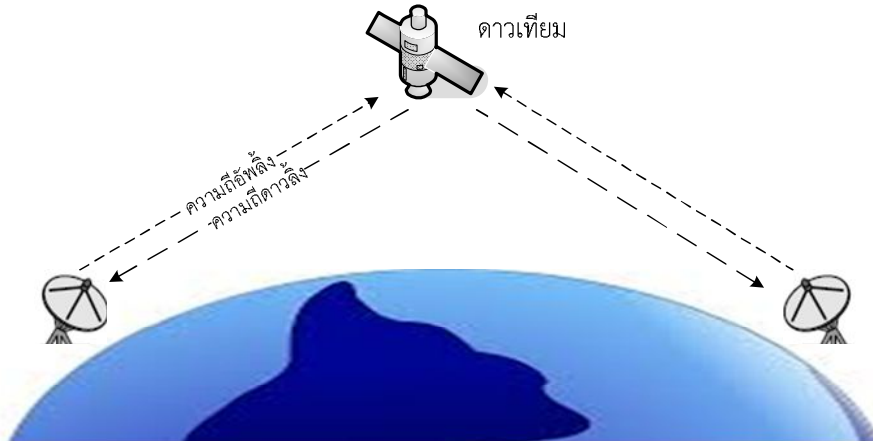
ไมโครเวฟ (Microwaves) คือคลื่นวิทยุความถี่สูง เป็นคลื่นไฟฟ้าที่มีความถี่ระหว่าง 3 GHz ถึง 30 GHz ปกติจะเรียกว่าไมโครเวฟ ลักษณะการแพร่กระจายคลื่นมีลักษณะกระจายคลื่นแนวตรงที่มีทิศทาง และไปในทิศทางเดียวทิศทางหนึ่ง ซึ่งในการส่งและรับสัญญาณซึ่งกันและกันนั้น สายอากาศจะต้องตรงกัน และในระดับแนวเดียวกัน (Line of Sight) ไม่ควรมีสิ่งกีดขวางระหว่างตัวรับตัวส่งสัญญาณ นิยมใช้สำหรับสื่อสารระหว่างสถานีภาคพื้นดินและการสื่อสารดาวเทียม หรือระหว่างสถานีฐานกับชุมสายของระบบโทรศัพท์เคลื่อนที่แทนระบบใยแก้วนำแสงในพื้นที่ป่าเขาซึ่งยากลำบากในการเดินระบบสายนำสัญญาณ การสื่อสารด้วยไมโครเวฟสามารถรองรับปริมาณข้อมูลได้ปริมาณมากแต่อาจน้อยกว่าในใยแก้วนำแสง เหมาะสำหรับการสื่อสารระยะไกลที่ยากต่อการเดินสายใยแก้วนำแสง การใช้คลื่นไมโครเวฟเพื่อการสื่อสารข้อมูลนั้นสามารถนำมาใช้งานดังนี้

1. การสื่อสารไมโครเวฟภาคพื้นดิน เป็นคลื่นไมโครเวฟที่ใช้สำหรับการสื่อสารระหว่างสถานีฐานบนพื้นโลก เช่นการสื่อสารระหว่างสถานีฐาน (Base Station) ของเสาโทรศัพท์เคลื่อนที่ต่างๆหรือการสื่อสารข้ามจังหวัดด้วยคลื่นไมโครเวฟของการสื่อสารแห่งประเทศไทย ซึ่งต้องให้สายอากาศซึ่งมีลักษณะเป็นจานติดตั้งอยู่ในระดับเดียวกัน ทั้งนี้ด้วยระยะทางที่ไกลนั้น จำเป็นจะต้องคำนึงความโค้งของโลกเข้ามาเกี่ยวข้อง ซึ่งต้องไม่ไกลเกินจนทำให้ผิวโลกมาเป็นตัวขวางกั้นการสื่อสาร ดังลักษณะในรูปที่ 3.35

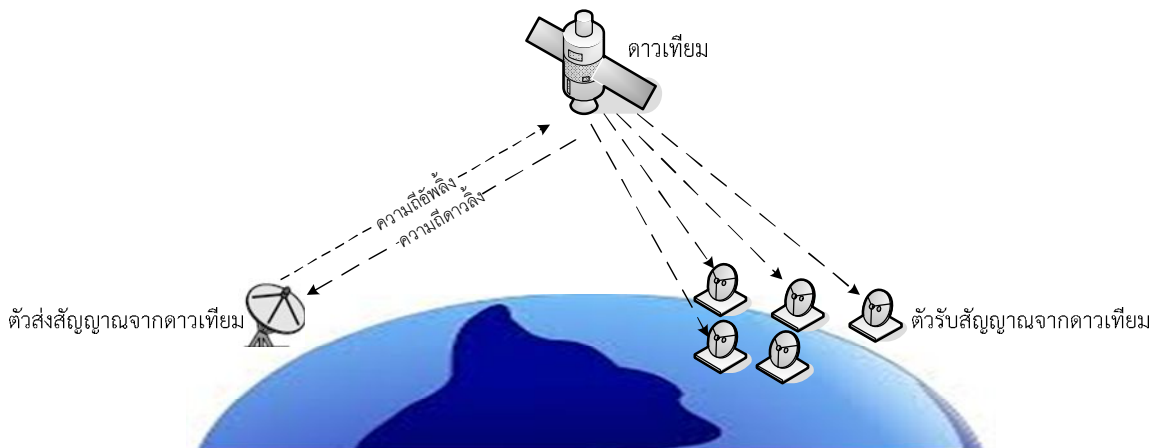


รูปที่ 3.35 การสื่อสารระดับแนวเดียวกันด้วยคลื่นไมโครเวฟ

2. การสื่อสารดาวเทียม เป็นการนำคลื่นไมโครเวฟไปใช้สำหรับการสื่อสารผ่านดาวเทียม ที่ทำหน้าที่ทวนสัญญาณอันเนื่องจากการแก้ปัญหาความโค้งของโลกและระยะทางไกลๆ ซึ่งดาวเทียมจะมีการโคจรด้วยความเร็วเท่ากับการหมุนของโลก ทำให้ดาวเทียมจะลอยอยู่เหนือท้องฟ้า ณ ตำแหน่งเดิมตลอดเวลา ณ บริเวณเส้นศูนย์สูตรที่ความสูง 35,863 km โดยลักษณะการสื่อสารผ่านดาวเทียมจะมี 2 แบบ คือ แบบทวนสัญญาณระหว่างสถานีฐานในลักษณะจุดต่อจุด และ แบบแพร่กระจายคลื่น (Broadcast) ไปยังตัวรับหลายจุด ดังแสดงในรูปที่ 3.36 และ 3.37



รูปที่ 3.36 การสื่อสารดาวเทียมลักษณะจุดต่อจุด



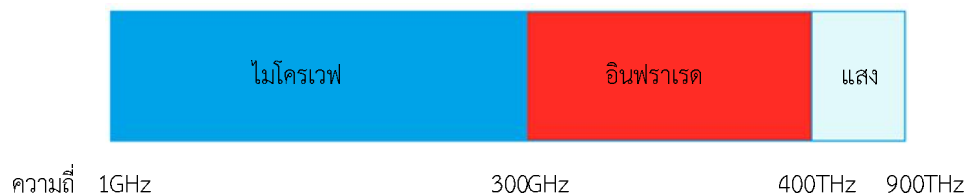
รูปที่ 3.37 การสื่อสารดาวเทียมลักษณะแพร่กระจายคลื่น

การใช้คลื่นไมโครเวฟเพื่อการสื่อสารดาวเทียมนั้น ดาวเทียมแต่ละดวงในประเภทเดียวกันสามารถใช้ความถี่เดียวกันได้ เนื่องจากสามารถแยกแต่ละคู่การสื่อสารระหว่างสถานีฐานภาคพื้นดินกับดาวเทียมด้วยมุมมองของตำแหน่งดาวเทียมแต่ละดวง สัญญาณสำหรับการรับและส่งสัญญาณจะแยกกันคนละความถี่เป็น 2 ช่องสัญญาณ โดยสัญญาณที่ใช้ส่งจากดาวเทียมผ่านชั้นบรรยากาศลงมาถึงพื้นโลกจะใช้ช่องสัญญาณความถี่ขาลงหรือเรียกว่าดาวนลิงก์ (Down Link Frequency) และสัญญาณจากสถานีฐานภาคพื้นดินส่งขึ้นไปผ่านชั้นบรรยากาศไปยังดาวเทียมในอวกาศจะใช้ช่องสัญญาณความถี่ขาขึ้นหรือเรียกว่าความถี่อัปลิงก์ (Up Link Frequency) ช่องสัญญาณความถี่ขาขึ้นจะมีความถี่มากกว่าความถี่ขาลง เนื่องจากหากความถี่สูงจะถูกรบกวนและลดทอนสัญญาณได้ง่ายกว่า ดังนั้นจึงใช้ความถี่ต่ำกว่าเป็นช่องสัญญาณความถี่ขาลง เพื่อลดปัญหาการส่งสัญญาณจากดาวเทียมให้น้อยลงและใช้กำลังส่งที่ต่ำกว่า เนื่องจากการดูแลแก้ปัญหาได้ยากกว่าสถานีภาคพื้นดินเพราะดาวเทียมอยู่นอกโลก โดยทั่วไปการสื่อสารระหว่างพื้นโลกกับดาวเทียมจะใช้ความถี่ 4/6 GHz หมายถึงช่องสัญญาณความถี่ขาลงจะใช้คลื่นความถี่ 3.7 - 4.2 GHz และ

ช่องสัญญาณความถี่ขาขึ้นจะใช้คลื่นความถี่ 5.925 – 6.425 GHz ซึ่งเป็นช่วงความถี่ซีแบนด์ (C Band) เนื่องจากมีการใช้การสื่อสารดาวเทียมกันมากขึ้น จึงมีการขยายช่องสัญญาณไปใช้ความถี่ 12/14 GHz และ 20/30 GHz ซึ่งเป็นช่วงความถี่ที่เรียกว่าเคยูแบนด์ (KU Band) สำหรับการสื่อสารดาวเทียมนั้นมีการประยุกต์ใช้งานที่หลากหลายเพิ่มขึ้น เช่นระบบโทรทัศน์ผ่านดาวเทียม ระบบโทรศัพท์ทางไกลข้ามทวีป และระบบระบุตำแหน่งจีพีเอส (GPS) เป็นต้น การสื่อสารด้วยสัญญาณไมโครเวฟมีข้อดีคือสามารถสื่อสารด้วยปริมาณข้อมูลความเร็วสูงโดยไม่ต้องเดินสาย เหมาะกับถิ่นทุรกันดารป่าเขาที่ยากต่อการเดินสายนำสัญญาณ แต่ก็มีข้อเสียคือถูกสัญญาณรบกวนได้ง่ายจากสภาวะอากาศ เช่นเมื่อมีปริมาณฝนตกหนักอาจจะทำให้ระบบสื่อสารล้ม และการเดินทางของคลื่นมีลักษณะเป็นแนวตรง ไม่สามารถทะลุวงสิ่งกีดขวางได้ ต้องยกสายอากาศให้สูงๆเพื่อหลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวาง

3.4 อินฟราเรด

อินฟราเรด (Infrared) เรียกอีกชื่อว่ารังสีใต้แดงหรือรังสีความร้อน อาจใช้ชื่อย่อ IR เป็นคลื่นวิทยุที่มีความถี่สูงกว่าคลื่นไมโครเวฟ แต่ต่ำกว่าความยาวคลื่นสีแดง มีความถี่ระหว่าง 300 GHz – 400 THz เป็นคลื่นสั้นที่อยู่ในกลุ่มแสงที่มองไม่เห็นด้วยตาเปล่า ส่งและรับสัญญาณในแนวเส้นตรง นั่นคือตัวรับและตัวส่งต้องอยู่ในแนวเดียวกัน ต้องไม่มีสิ่งขวางกั้น ไม่สามารถทะลุผ่านวัตถุทึบแสงได้ ความเร็วในการส่งข้อมูลระหว่าง 4 – 16 Mbps ระยะทางรับส่ง 10 – 30 เมตรนิยมนำมาใช้สำหรับการสื่อสารของอุปกรณ์ในระยะสั้น เช่น รีโมทวิทยุ โทรทัศน์ ระบบหูฟังไร้สาย เครื่องพิมพ์ เครื่องแพคซ์ เป็นต้น การใช้สัญญาณอินฟราเรดมีข้อดีคือ ราคาถูก ใช้พลังงานน้อย การสื่อสารมีความปลอดภัยสูงไม่จำเป็นต้องขออนุญาตการใช้งาน แต่ปัจจุบันไม่เป็นที่นิยมใช้มากนักเนื่องจากเนื่องจากมีข้อเสียคือระยะทางการสื่อสารได้ไม่ไกล ไม่สามารถใช้ในพื้นที่ที่มีปริมาณแสงแดดได้ และการใช้งานต้องไม่มีสิ่งกีดขวางกั้นกลางระหว่างตัวรับตัวส่ง



รูปที่ 3.38 แถบความถี่คลื่นอินฟราเรด

3.5 บลูทูธ

บลูทูธ (Bluetooth) เป็นการสื่อสารด้วยสัญญาณวิทยุความถี่ 2.4 GHz ได้ถูกตั้งชื่อว่าบลูทูธ ซึ่งเป็นชื่อของอดีตกษัตริย์ฮาร์อลด์ บลูทูธ (King Harold Bluetooth) ของประเทศเดนมาร์กสมัย คศ. 940 - 981 ประมาณกว่าพันปีก่อนหน้าเพื่อเป็นการรำลึกแก่กษัตริย์ผู้ปกครองประเทศในกลุ่มสแกนดิเนเวีย ซึ่งเป็นกลุ่มประเทศที่มีการพัฒนาระบบบลูทูธขึ้นมา การสื่อสารของระบบบลูทูธนิยมนำมาใช้สำหรับการสื่อสารระหว่างอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ต่างๆ เช่น โน้ตบุ๊ก กับ โทรศัพท์เคลื่อนที่ หรือ ระหว่างโทรศัพท์เคลื่อนที่ด้วยกัน และกับอุปกรณ์มัลติมีเดียต่างๆ ทดแทนการเชื่อมต่อสัญญาณด้วยสาย ไม่จำเป็นต้องวางอุปกรณ์ในระดับแนวเดียวกัน เหมือนการสื่อสารของไมโครเวฟ ทำให้การใช้งานได้สะดวกยิ่งขึ้น ระยะการสื่อสารระหว่าง 1 – 100 เมตรขึ้นกับกำลังส่ง แต่ที่นิยมใช้กันคือระยะทางไม่เกิน 10 เมตรใช้พลังงานประมาณ 2.5 mW สัญญาณบลูทูธจะใช้ความถี่ช่วง 2.400 ถึง 2.4835 GHz ซึ่งจะถูกแบ่งออกเป็น 79 ช่องสัญญาณ และจะใช้ช่องสัญญาณนี้ส่งข้อมูลด้วยการสลับช่องไปมา ประมาณ 1600 ครั้งต่อวินาทีโดยเลือกเปลี่ยนช่องสื่อสารกันเองโดยอัตโนมัติไม่จำเป็นต้องเรียงลำดับหมายเลขช่อง แทนการใช้ช่องความถี่เดียวเพื่อป้องกันลักลอบดักจับสัญญาณ และนอกจากนี้ยังมีการบ่อนรหัสการจับคู่ก่อนการสื่อสารกันเพื่อเป็นการป้องกันสื่อสารจากอุปกรณ์ที่ไม่พึงประสงค์ ซึ่งอุปกรณ์ที่มีการใช้ระบบบลูทูธจะใช้สัญลักษณ์ดังรูปที่ 3.39 และตัวอย่างของอุปกรณ์ที่ใช้สัญญาณแบบบลูทูธ ดังรูปที่ 3.40



รูปที่ 3.39 สัญลักษณ์การใช้ระบบบลูทูธ



รูปที่ 3.40 เมาส์ไร้สายด้วยระบบบลูทูธ

แบบฝึกหัดท้ายบท

1. สื่อกลางชนิดมีสายและชนิดไร้สายแตกต่างกันอย่างไร อธิบาย
2. จงบอกสื่อกลางนำสัญญาณชนิดมีสายมีอะไรบ้าง
3. จงบอกเหตุผลและข้อดีของการนำสายคู่ มาบิดกันเป็นเกลียว
4. สาย UTP และสาย STP แตกต่างกันอย่างไร
5. สายไฟเบอร์ออฟติกแบบมัลติโหมด แตกต่างจากซิงเกิลโหมดอย่างไร
6. ลักษณะการกระจายคลื่นวิทยุมีกี่แบบ อะไรบ้าง
7. สัญญาณบลูทูธ มีข้อดีกว่าอินฟราเรดอย่างไร
8. สัญญาณไมโครเวฟ นิยมนำไปใช้กับการสื่อสารประเภทใด
9. การสื่อสารข้อมูลตัวกลางใดสามารถรองรับการส่งสัญญาณได้ปริมาณสูงสุดและไกลสุด