

Relaciones fasoriales para R, L y C

- El poder de la técnica de análisis basado en fasores radica en que se pueden definir **relaciones algebraicas** entre la tensión y la corriente en **resistores, inductores y capacitores**

- **Resistor:**

$$v(t) = Ri(t) \quad \longrightarrow \quad v(t) = V_m e^{j(\omega t + \theta)}, \quad i(t) = I_m e^{j(\omega t + \phi)}$$

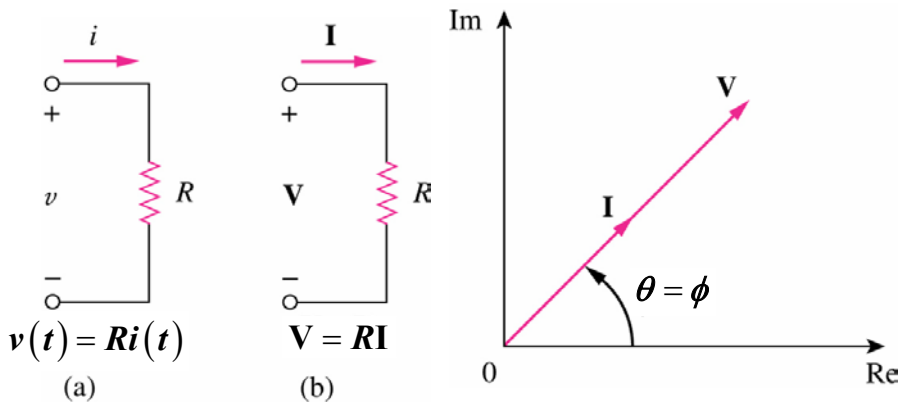
$$V_m e^{j(\omega t + \theta)} = RI_m e^{j(\omega t + \phi)} \quad \longrightarrow \quad V_m e^{j\theta} = RI_m e^{j\phi}$$

$$V_m \angle \theta = RI_m \angle \phi \quad \longrightarrow \quad V_m = RI_m, \quad \theta = \phi$$

$$\mathbf{V = RI}$$

1

- **Resistor:**



2

Relaciones fasoriales para R, L y C• **Inductor:**

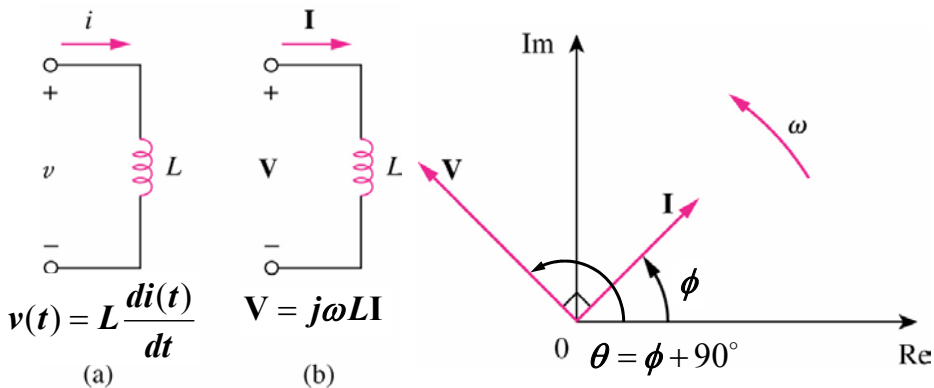
$$v(t) = L \frac{di(t)}{dt} \quad \longrightarrow \quad v(t) = V_m e^{j(\omega t + \theta)}, \quad i(t) = I_m e^{j(\omega t + \phi)}$$

$$V_m e^{j(\omega t + \theta)} = j\omega L I_m e^{j(\omega t + \phi)} \quad \longrightarrow \quad V_m e^{j\theta} = j\omega L I_m e^{j\phi}$$

$$V_m \angle \theta = \omega L I_m \angle \phi + 90^\circ \quad \longrightarrow \quad V_m = \omega L I_m, \quad \theta = \phi + 90^\circ$$

$$\mathbf{V} = j\omega L \mathbf{I}$$

3

• **Inductor:**

4

Relaciones fasoriales para R, L y C

## • Capacitor:

$$i(t) = C \frac{dv(t)}{dt} \quad \longrightarrow \quad v(t) = V_m e^{j(\omega t + \theta)}, \quad i(t) = I_m e^{j(\omega t + \phi)}$$

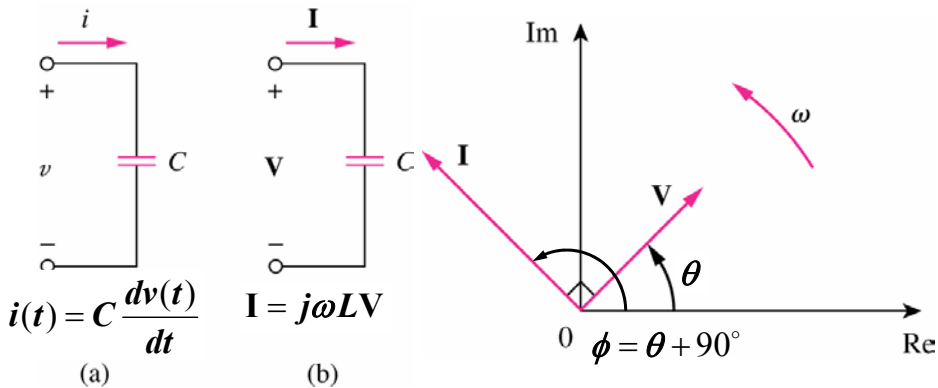
$$I_m e^{j(\omega t + \phi)} = j\omega C V_m e^{j(\omega t + \theta)} \quad \longrightarrow \quad I_m e^{j\phi} = j\omega C V_m e^{j\theta}$$

$$I_m \angle \phi = \omega C V_m \angle \theta + 90^\circ \quad \longrightarrow \quad I_m = \omega C V_m, \quad \phi = \theta + 90^\circ$$

$$\mathbf{I} = j\omega C \mathbf{V} \quad \longrightarrow \quad \mathbf{V} = \frac{1}{j\omega C} \mathbf{I}$$

5

## • Capacitor:



6

Resumen de las relaciones tensión - corriente

Elemento	Dominio de tiempo	Dominio de frecuencia
$R$	$v(t) = Ri(t)$	$V = RI$
$L$	$v(t) = L \frac{di(t)}{dt}$	$V = j\omega LI$
$C$	$v(t) = \frac{1}{C} \int i(t) dt$	$V = \frac{1}{j\omega C} I$

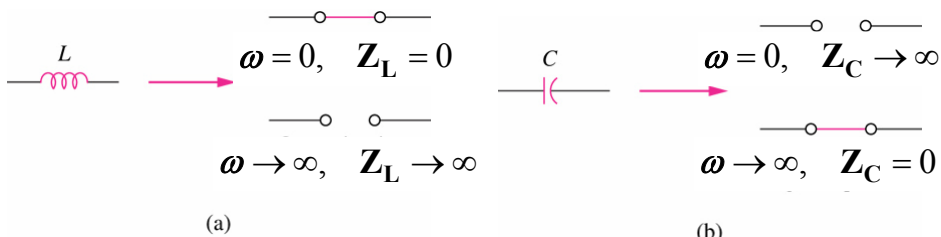
7

Impedancia

- La impedancia  $Z$  de un circuito es la razón entre la tensión fasorial  $V$  y la corriente fasorial  $I$ , medida en ohms ( $\Omega$ )

$$Z = \frac{V}{I} \quad \text{o} \quad V = ZI \quad Z_L = j\omega L \quad \text{y} \quad Z_C = 1/j\omega C$$

- La impedancia representa la oposición que el circuito muestra al flujo de corriente senoidal
- La impedancia no es un fasor y su valor depende de la frecuencia



8

Impedancia

- La impedancia puede expresarse en forma rectangular como:

$$Z = R + jX$$

- Donde,  $R = \text{Re } Z$  es la resistencia y  $X = \text{Im } Z$  es la reactancia
- La reactancia  $X$  puede ser positiva o negativa
- Cuando  $X$  es positiva la impedancia es inductiva o de retraso porque la corriente se atrasa respecto a la tensión ( $Z = R + jX$ )
- Cuando  $X$  es negativa la impedancia es capacitiva o de adelanto porque la corriente se adelanta respecto a la tensión ( $Z = R - jX$ )
- La impedancia, resistencia y reactancia se miden en ohms ( $\Omega$ )

Impedancia

- La impedancia también puede expresarse en forma polar como:

$$Z = |Z| \angle \theta$$

$$Z = R + jX = |Z| \angle \theta \quad |Z| = \sqrt{R^2 + X^2}, \quad \theta = \tan^{-1}(X/R)$$

$$R = |Z| \cos \theta, \quad X = |Z| \sin \theta$$

Admitancia

- A veces es conveniente trabajar con el inverso de la impedancia, conocido como admitancia
- La admitancia  $Y$  es el inverso de la impedancia, medido en siemens (S)

Admitancia

- La admitancia  $\mathbf{Y}$  de un elemento (o un circuito) es la razón entre la corriente fasorial y la tensión fasorial a través de él:

$$\mathbf{Y} = \frac{1}{\mathbf{Z}} = \frac{\mathbf{I}}{\mathbf{V}}$$

- La admitancia también puede expresarse en forma rectangular:

$$\mathbf{Y} = \mathbf{G} + j\mathbf{B}$$

- $\mathbf{G} = \text{Re } \mathbf{Y}$  es la conductancia y  $\mathbf{B} = \text{Im } \mathbf{Y}$  es la susceptancia
- La admitancia, conductancia y susceptancia se miden en siemens (S)

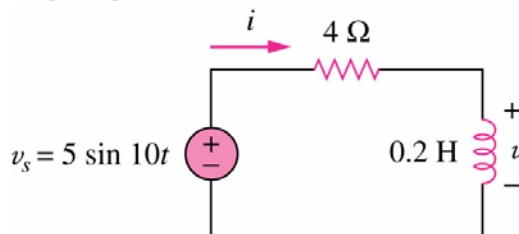
$$\mathbf{G} + j\mathbf{B} = \frac{1}{\mathbf{R} + j\mathbf{X}}$$

$$\mathbf{G} + j\mathbf{B} = \frac{\mathbf{R} - j\mathbf{X}}{\mathbf{R}^2 + \mathbf{X}^2} \quad \rightarrow \quad \mathbf{G} = \frac{\mathbf{R}}{\mathbf{R}^2 + \mathbf{X}^2}, \quad \mathbf{B} = -\frac{\mathbf{X}}{\mathbf{R}^2 + \mathbf{X}^2}$$

11

Ejemplo

- Determinar  $v(t)$  e  $i(t)$ :



$$\mathbf{V}_s = 5 \angle -90^\circ \text{ V}$$

$$\mathbf{Z} = 4 + j\omega L = 4 + j(10)(0.2) = 4 + j2 \Omega = 4.47 \angle +26.56^\circ \Omega$$

$$\mathbf{I} = \mathbf{V}_s / \mathbf{Z} = 5 \angle -90^\circ \text{ V} / 4.47 \angle +26.56^\circ \Omega = 1.12 \angle -116.56^\circ \text{ A}$$

$$i(t) = 1.12 \cos(10t - 116.56^\circ) \text{ A} = 1.12 \sin(10t - 26.56^\circ) \text{ A}$$

$$\mathbf{V} = \mathbf{Z}_L \mathbf{I} = (2 \angle 90^\circ \Omega)(1.12 \angle -116.56^\circ \text{ A}) = 2.24 \angle -26.56^\circ \text{ V}$$

$$v(t) = 2.24 \cos(10t - 26.56^\circ) \text{ V} = 2.24 \sin(10t - 63.44^\circ) \text{ V}$$

12