

ESTABILIDADE EM FREQUÊNCIA

A estabilidade de um sistema pode ser verificada através da margem de ganho e da margem de fase.

Margem de ganho: é o fator pelo qual o ganho do sistema pode ser incrementado sem que o sistema se torne instável. É a quantidade no qual o ganho do sistema pode ser aumentado para alcançar o valor limite de 1, quando o ângulo de fase é 180°.

$1 = \text{Margem de ganho} \times |G(j\omega)|_{\phi=180^\circ}$
em decibéis, temos:

$$\text{Margem de ganho} = 20 \log 1 - 20 \log(|G(j\omega)|_{\phi=180^\circ})$$

$$\text{Margem de ganho} = -20 \log(|G(j\omega)|_{\phi=180^\circ})$$

Margem de fase: é o ângulo no qual o diagrama de Nyquist deve ser deslocado para que o sistema atinja o limiar de instabilidade, quando o módulo do sistema for igual a 1.

$$\text{Margem de fase } (\gamma) = 180^\circ + \phi$$

Para ser estável a margem de ganho e a margem de fase do sistema devem ser positivas. A figura abaixo (fig.13.1) mostra as margens de ganho e de fase no diagrama de Bode.

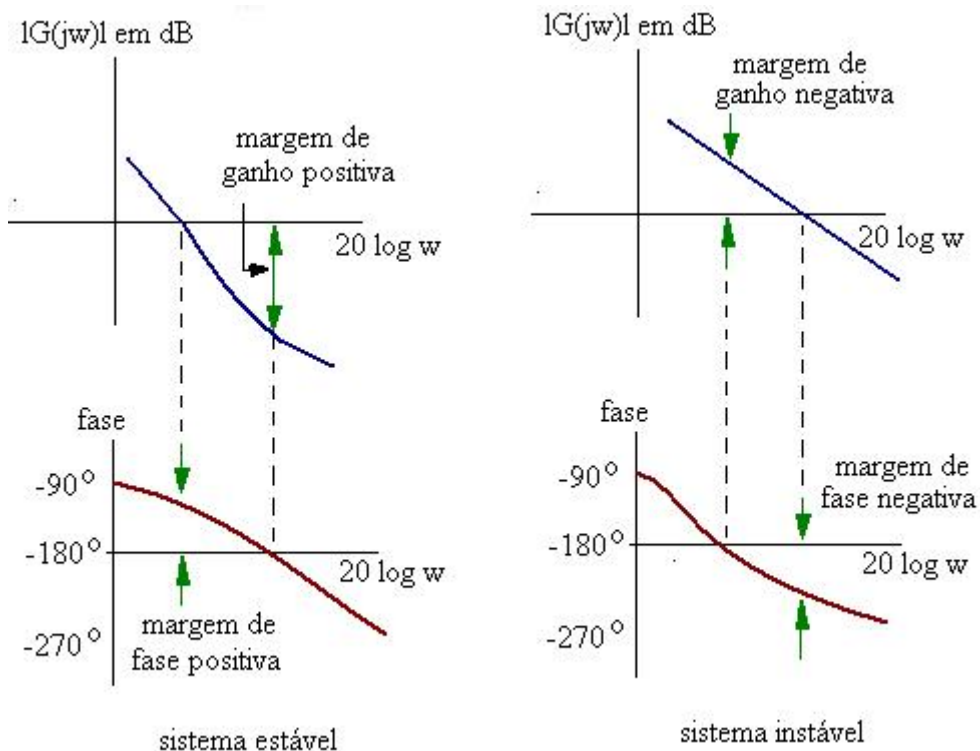


fig.13. 1 - Margem de ganho e de fase no diagrama de Bode

A figura 13.2 mostra as margens de ganho e de fase no diagrama de Nyquist e para a carta de Nichols.

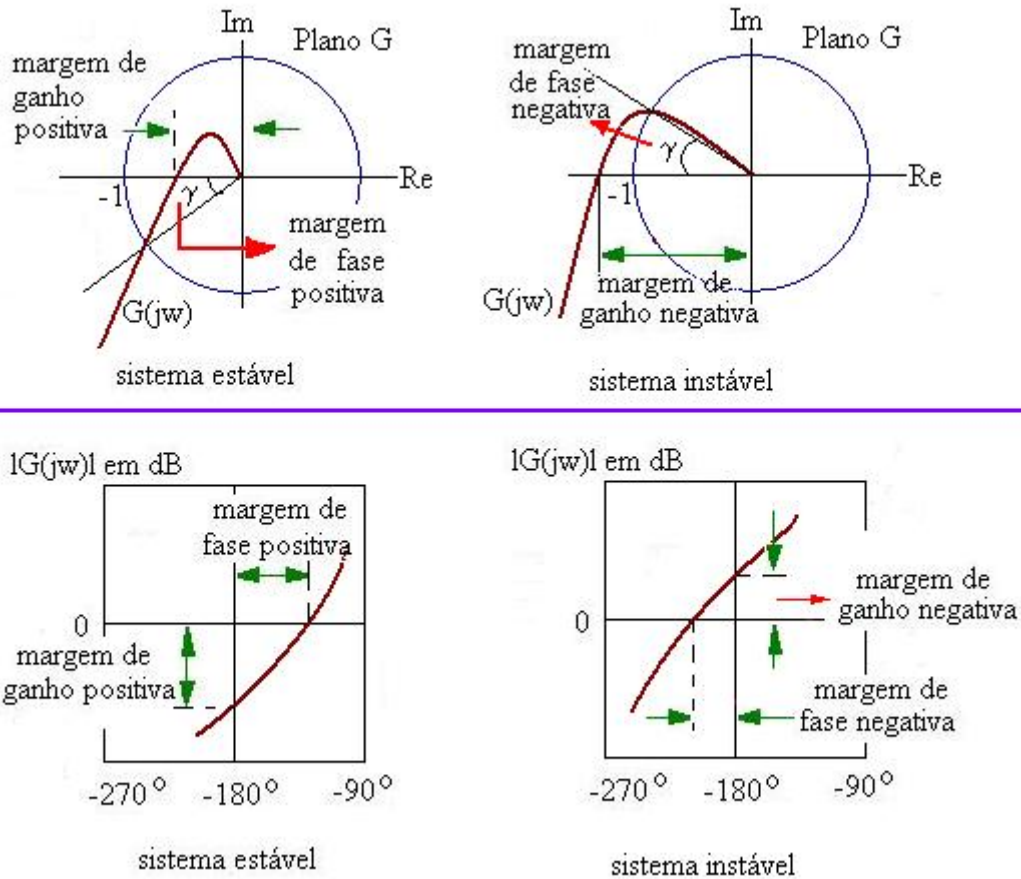


fig.13. 2 - Margem de ganho e de fase para o diagrama de Nyquist e para carta de Nichols

Exemplo 1: Um sistema tem a seguinte função de transferência:

$$G(s) = \frac{k}{s(2s + 1)(3s + 1)}$$

Pede-se: (a) o valor de k para que o sistema seja criticamente estável e (b) Para uma margem de ganho de 2 dB, o sistema é estável?

Resposta: Calculado o valor de k para o sistema ser criticamente estável:

$$G(j\omega) = \frac{k}{j\omega(2j\omega + 1)(3j\omega + 1)} = \frac{k}{-5\omega^2 + j\omega(1 - 6\omega^2)}$$

$$G(j\omega) = \frac{-5k\omega^2}{25\omega^4 + \omega^2(1 - 6\omega^2)^2} - j \frac{k\omega(1 - 6\omega^2)}{25\omega^4 + \omega^2(1 - 6\omega^2)^2}$$

O módulo e a fase são dados por:

$$|G(j\omega)| = \frac{k}{\sqrt{25\omega^4 + \omega^2(1-6\omega^2)^2}}$$

$$\phi = -\text{arctg} \frac{\omega(1-6\omega^2)}{-5\omega^2} = \text{arctg} \frac{(1-6\omega^2)}{5\omega}$$

(a) para $\phi = 180^\circ$, o módulo deve ser 1 para um sistema criticamente estável:

$$\phi = \text{arctg} \frac{(1-6\omega^2)}{5\omega} = 180^\circ \quad \Rightarrow 1-6\omega^2 = 0 \quad \Rightarrow \omega = \frac{1}{\sqrt{6}}$$

para este ângulo, o módulo deve valer 1 para ser criticamente estável:

$$|G(j1/\sqrt{6})| = \frac{k}{\sqrt{25(1/\sqrt{6})^4 + (1/\sqrt{6})^2(1-6(1/\sqrt{6})^2)^2}} = 1$$

$$k = 0,833$$

(b) Para o sistema possuir a margem de ganho de 2 dB, temos:

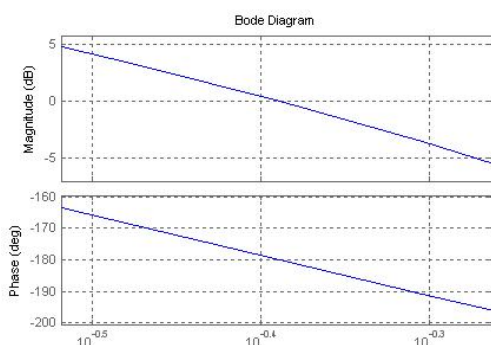
$$\text{Margem de ganho} = -20 \log(|G(j\omega)|_{\phi=180^\circ})$$

$$2 = -20 \log(k/0,833)$$

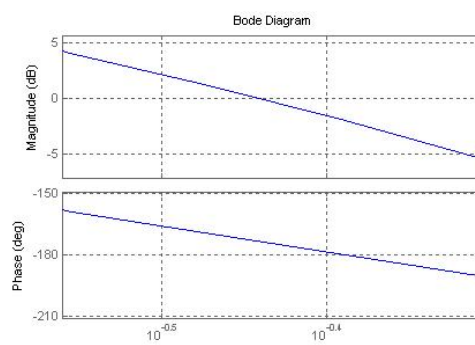
$$-0,1 = \log(k/0,833) \quad \text{multiplicando por } 10^x$$

$$0,7943 = k/0,833 \quad \Rightarrow \quad k = 0,6617$$

O sistema será estável com esse valor de k, pois o mesmo é inferior ao valor do k crítico (0,833)



(a)



(b)

A figura (a) mostra o diagrama de Bode para $k=0,833$. Notar que quando $\phi=180^\circ$ o módulo = 1. A figura (b) mostra o diagrama de Bode para $k=0,6617$, notar que o sistema tem margem de ganho e margem de fase positivas.

Exemplo 2: Qual a margem de fase do sistema que possui a seguinte função de transferência:

$$G(s) = \frac{4}{s(s+2)}$$

Solução: no domínio da freqüência temos:

$$G(j\omega) = \frac{4}{j\omega(j\omega+2)} = \frac{4}{-\omega^2 + 2j\omega} = \frac{-4\omega^2}{\omega^4 + 4\omega^2} - j \frac{8\omega}{\omega^4 + 4\omega^2}$$

O módulo e a fase são dados por:

$$|G(j\omega)| = \frac{4}{\sqrt{\omega^4 + 4\omega^2}}$$

$$\phi = -\arctg \frac{8\omega}{-4\omega^2} = \arctg \frac{2}{\omega}$$

A margem de fase é medida quando o módulo tem o valor de 1, assim:

$$|G(j\omega)| = \frac{4}{\sqrt{\omega^4 + 4\omega^2}} = 1$$

$$\omega^4 + 4\omega^2 - 16 = 0$$

$$\omega^2 = \frac{-4 \pm \sqrt{16 + 64}}{2} = \frac{-4 \pm 8,9}{2}$$

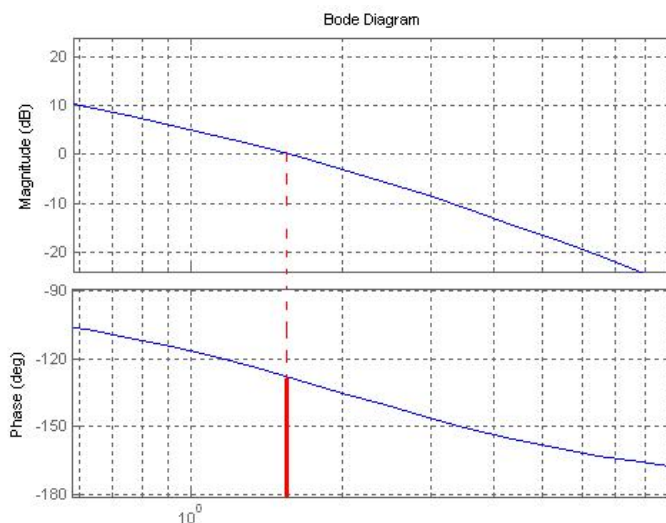
Considerando apenas os valores positivos de ω :

$$\omega^2 = 2,472 \quad \Rightarrow \quad \omega = 1,57$$

O ângulo de fase é dado por:

$$\phi = \arctg \frac{2}{\omega} = \arctg(1,27)$$

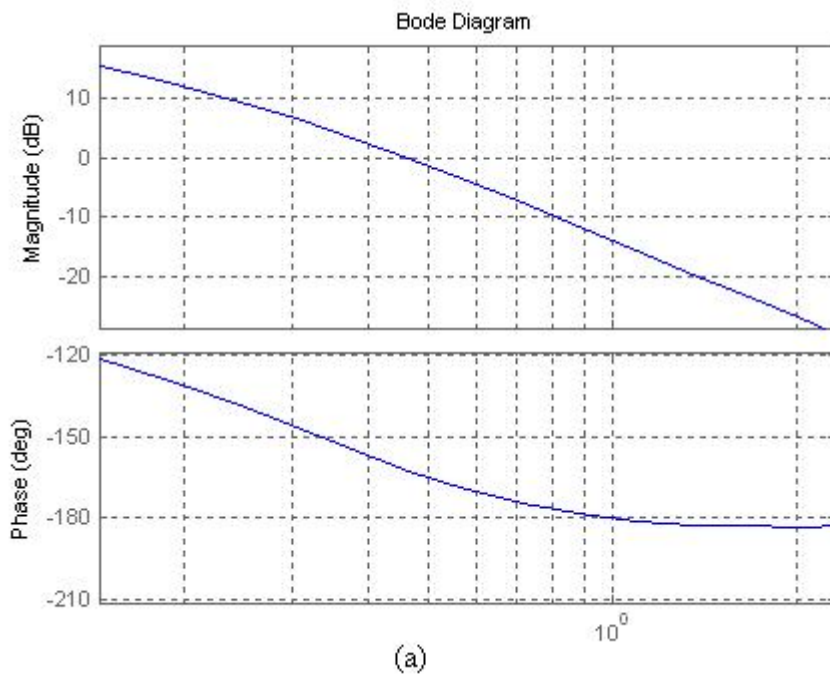
$$\phi = 51,86^\circ$$



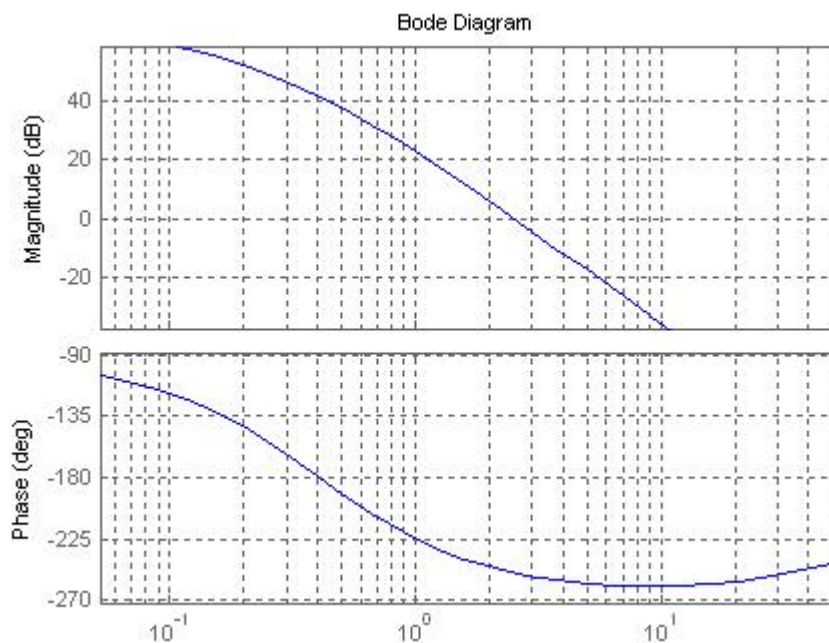
Como tanto a parte real como a parte imaginária são negativas, esse ângulo é o ângulo relativo a -180° e é a própria margem de fase.

Exercício 1: Dado o diagrama de Bode abaixo, pergunta-se: qual margem de ganho, qual a margem de fase e se o sistema é estável ou instável.

a)



b)



Exercício 2: Qual o valor de k para que o sistema abaixo ser:

$$G(s) = \frac{k}{s(2s+1)(s+1)}$$

- a) criticamente estável
- b) fornecer uma margem de ganho de 3 dB

Resp: $k=1,5$

Resp: $k=1,06$

Exercício 3: Qual é a margem de fase para o sistemas abaixo:

a)

$$G(s) = \frac{9}{s(s+3)}$$

Resp.: 51,8°

b) $G(s) = \frac{2}{s(s+1)}$

Resp.: 51°

Relação entre resposta transitória e resposta em freqüência para um sistema de segunda ordem

A figura 13.3 mostra o diagrama em bloco de um sistema de segunda ordem.

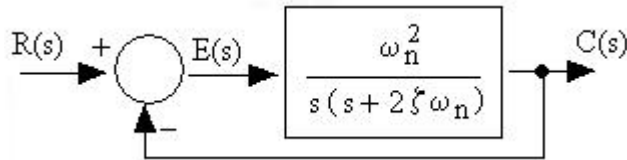


fig.13.3 - Diagrama em bloco de um sistema de 2a. ordem

A função de transferência desse sistema em malha fechada é dada por:

$$\frac{C(s)}{R(s)} = \frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2}$$

onde: $\zeta \rightarrow$ coeficiente de amortecimento
 $\omega \rightarrow$ freqüência natural não amortecida

O módulo e a fase deste sistema é dado por:

$$|G(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{[1 - (\omega/\omega_n)^2]^2 + [2\zeta\omega/\omega_n]^2}} \tag{13.1}$$

$$tg\phi = -\frac{2\zeta(\omega/\omega_n)}{1 - (\omega/\omega_n)^2}$$

O pico da freqüência é denominado de freqüência de ressonância (ω_r) e acontece em:

$$\omega_r = \omega_n \sqrt{1 - 2\zeta^2}, \quad \text{para } 0 < \zeta < 0,707 \tag{13.2}$$

A figura 13.4 mostra o diagrama de módulo de Bode e a resposta de um sistema no tempo para uma entrada degrau:

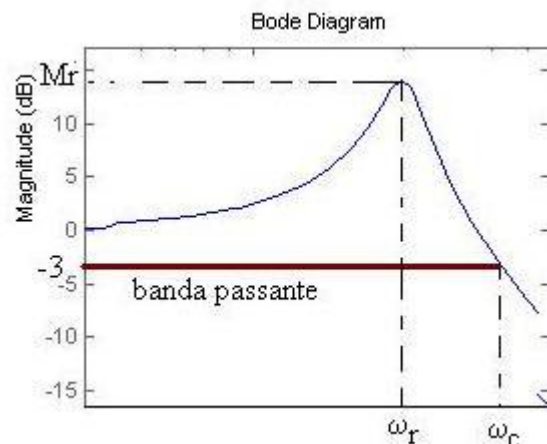
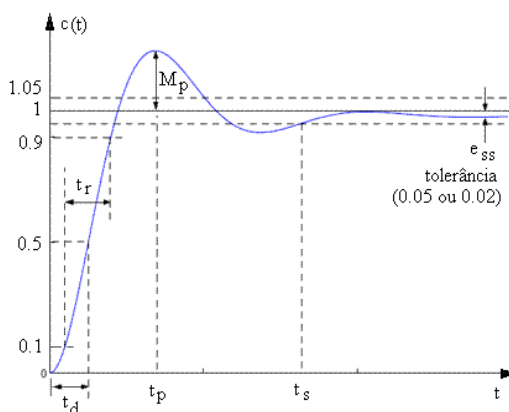


fig.13.4 - Resposta temporal e diagrama de Bode.

A resposta para um sistema de segunda ordem subamortecido é dado por:

$$c(t) = 1 - e^{-\zeta\omega_n t} \left(\cos(\omega_d t) + \frac{\zeta}{\sqrt{1-\zeta^2}} \cdot \text{sen}(\omega_d t) \right)$$

$$\text{Onde: } \omega_d = \omega_n \sqrt{1-\zeta^2} \quad (13.3)$$

Nota-se através das equações (13.2) e (13.3) que para valores pequenos de ζ , a frequência de ressonância e a frequência natural amortecida são quase iguais. Portanto ω_r indica a velocidade transitória do sistema.

Substituindo a frequência de ressonância (13.2) na equação do módulo (13.1), o módulo de ressonância será dado por:

$$Mr = \frac{1}{2\zeta\sqrt{1-\zeta^2}}$$

O valor do sobre sinal (M_p) da resposta do degrau unitário é dado por (vide apostila 5-pag.82):

$$M_p = e^{-(\sigma/\omega_d)\pi} = e^{-(\zeta/\sqrt{1-\zeta^2})\pi}$$

Considerando o sistema em malha aberta:

$$G(s) = \frac{\omega_n^2}{s(s + 2\zeta\omega_n)}$$

A frequência crítica para o sistema ocorre quando o módulo de $G(s)$ for unitário, assim:

$$\omega = \omega_n \sqrt{\sqrt{1+4\zeta^2} - 2\zeta^2} \quad \text{Nessa frequência o ângulo de fase será:}$$

$$\phi = -90^\circ - \text{arctg} \frac{\sqrt{\sqrt{1+4\zeta^2} - 2\zeta^2}}{2\zeta}, \text{ com esse ângulo a margem de fase será:}$$

$$\gamma = 180^\circ - 90^\circ - \text{arctg} \frac{\sqrt{\sqrt{1+4\zeta^2} - 2\zeta^2}}{2\zeta}$$

$$\gamma = 90^\circ - \text{arctg} \frac{\sqrt{\sqrt{1+4\zeta^2} - 2\zeta^2}}{2\zeta}$$

$$\gamma = \text{arctg} \frac{\sqrt{\sqrt{1+4\zeta^2} - 2\zeta^2}}{2\zeta}$$

Geralmente M_r indica a estabilidade relativa. Para um desempenho satisfatório o valor de M_r deve estar no intervalo de $1 < M_r < 1,4$ ($0 \text{ dB} < M_r < 3 \text{ dB}$). Valor maior que 1.5, a resposta transitória apresenta diversos sobre-sinais.

A banda passante (ou faixa de passagem) é a faixa de frequência no qual o módulo está acima de -3dB (vide figura 13.4, onde ω_c é denominada frequência de corte).

SEÇÃO MATLAB

Para obter o pico de ressonância, a frequência de ressonância e a banda passante no MatLab

```
[mag,phase,w] = bode (num, den,w) ;%armazena os valores de Bode
[Mp, k] = max(mag);           % obtém o valor máximo
Pico_ressonancia = 20*log10(Mp) % calcula o pico de ressonância
Freq_ressonancia = w(k)       % obtém o valor da freq.de ressonância
```

Para banda passante é necessário inserir o programa:

```
n= 1;
while 20*log10(mag(n))>=-3; n = n + 1;
end
Banda_passante = w(n)
```

Exemplo: Esboçar o o diagrama de Nyquist para:

$$G(s) = \frac{16}{s^2 + 4s + 16}$$

Fazendo num = 16 \rightarrow num = [0 0 16]
e den = (s² + 4s + 16) \rightarrow den = [1 4 16]

```
num = [0 0 16 ];    % numerador de G(s)
den =[1 4 16];
[mag,phase,w] = bode (num, den,w) ;%armazena os valores de Bode
[Mp, k] = max(mag);           % obtém o valor máximo
Pico_ressonancia = 20*log10(Mp) % calcula o pico de ressonância
Freq_ressonancia = w(k)       % obtém o valor da freq.de ressonância

n= 1;
while 20*log10(mag(n))>=-3; n = n + 1;
end
Banda_passante = w(n)
```